Programmierbarer Mehrkanalschreiber mit Mikrorechner PMM 100

Technische Dokumentation

Teil I: Bedienungsanleitung 6.1701.001.00:04/5

Ronny Kunze Hanoierstr.73 06132 Halle Tel.7706398

6.1701.001.00:04/5

INHALTSVERZBICHNIS		
1.	BINLEITUNG	5
2.	verwendungszweck	5
3.	LIEFERUMFANG UND ERSATZTEILE	7
4.	TECHNISCHE DATEN	8
4.1.	Eingangssignale	8
4.2.	Ausgangsgrößen	8
4.3.	Kennwerte	9
4.4.	Fehlerkennwerte	10,-
4.5.	Anschlußbedingung en	10
4.6.	Einsatzbedingung en	11
4.7.	Konstruktive Ausführung	11
4.8.	Legerungsbedingungen	11
4.9.	Transportbedingungen	· 11
4.10.	Sicherheitsparameter	11
4.11.	Blektromagnetische Verträglichkeit	12
5.	WIRKUNGSWEISE	12
6.	ALLGEMEINE HINWEISE FÜR DIE	
	Inbetriebnahme	14
6.1.	Auspacken und Verpacken	14
6.2.	Montage	14
6.3.	Kontrolle der Stützbatterie	15
6.4.	Inbetriebnahme	17
7.	SICHER HEITSMASNAHMEN	13
8.	BETRIEBSANVEISUNG	18
8.1.	Anordnung der Betätigungselemente	18
8.2.	Bedienung - Betriebsarten	21
8.2.1.	Paßwortverriegelung	22
8,2.2.	Auswehl der zu verarbeitenden	
	Eingangskanäle	2 2
8.2.3.	Registrierbetrieb	23
8.2.3.1.	Rinfachschreiber	23
8.2.3.2.	Mehrfachschreiber /	23
8.2.3.3.	Sparbetrieb	23

		Seite
-8.2.3.4.	Störbetrieb	26
8.2.3.5.	Havariebetrieb	26
8.2.3.6.	Integration	27
8.2.3.7.	Anmerkung	28
8.3.	Registrier- oder Schriebgestaltung	28
8.3.1.	Zeitmarken und Ordinatenmarkierung	28
8.3.2.	Meßstellenkennung	28
8.3.3.	Ereignismarkierung	29
8.3.3.1.	Sparbetrieb	29
8.3.3.2.	Störbetrieb	29
8.3.3.3.	Havariebetrieb	30
8.3.3.4.	EIM/AUS des Papiervorschubes durch	
	Steuersignal	30
8.3.3.5.	Änderung der Papiertransport-	
	geschwindigkeit	30
8.3.3.6.	Grenzwertüberschreitung	30
8.3.3.7.	Quittierung	31
8.3.3.8.	Grenzwertüberschreitung und Quit-	
	tierung für die Grenzwerteinrich-	
	tung reduziert (A 001)	31
8.3.3.9.	Programmi erwert eausdruck	31
8.3.3.10.	Integration	32
8.4.	Anzeigefunktion	33
8.4.1.	Uhrzeit und Datum im Normalbetrieb	33
8.4.2.	Meßgrößenanzeige	33
8.4.3.	Programmierwertanzeige	33
8.4.4.	Zustandsanzeige	34
8.5.	Papiertransport	35
8.6.	Grenzwerteinrichtung	36
8.6.1.	Grenzwerteinrichtung, komplex	36
8.6.2.	Grenzwerteinrichtung, reduziert	38
8.7.	Uhrsynchronisation	38
8.8.	Beschaltung der Anschlußelemente	39
8.8.1.	Anordnung der Anschlußelemente und	
	Anschließen des Gerätes	3 9
8.8.1.1.	Klemmenbelegung des PMM 100	40

		2612
8.8.2.	Beschaltung	42
8.8.2.1.	Netzenschluß	42
8.8.2.2.	Anschluß der analogen Eingangssignale	42
8.8.2.3.	Steuersignaleingänge	45
8.8.2.4.	Ausgangssignale	47
8.8.2.4.1.	Beschaltungsbeispiel Uhrensynchro-	
	nisation	49
8.8.2.4.2.	Beschaltungsbeispiel für die	
	Steuerung des PMM 100 über	
	seine Ausgangssignale	50
8.8.2.4.3.	Beschaltungsbeispiel zur Relais-	
	und Schützansteuerung	52
8.9.	Programmierung der Arbeitsparameter	53
8.10.	Handlungsflußbilder zur Parameter-	
	programmierung des PMM 100	58
8.10.1.	Programmierung bei unprogram-	
	miertem Gerät	59
8.10.2.	Paßworteingabe zur Freigabe der	
	Programmierung (gilt nicht für ▲ 001)	59
8.10.3.	Programmierung Paßwort	
	(gilt nicht für A 001)	60
8.10.4.	Auswahl der Betriebsart	61
8.10.5.	Skalierung der Meßbereiche	63
8.10.6.	Auswahl der zu registrierenden	
	Meßkanäle	67
B. 10.7.	Grenzwerte/extern für Variante A 002	63
8.10.8.	Grenzwerte/extern für Variante A 001	74
8.10.9.	Grenzwertsignalisation während des	
	Schreibbetriebes	76
8.10.10.	Programmieren der Grenzwerte für	
	Sparbetrieb	77
8.10.11.	Programmieren der Grundgeschwindigkeit	
	bei Sparbetrieb	79
8.10.12.	Uhrzeit und Datum	80
8.10.13.	Papiertransportgeschwindigkeit	83
8.10.14.	Programmierwerte - Ausdruck	84
8.10.15.	Programmieren der Funktionszuordnung	
	der Steuereingänge	85

		Seite
3.10.16.	Festlegung für zyklischen Ausdruck der	
	Integrationswerte	87
3.10.17.	Ordinatenmarkierung variabel	88
3.10.18.	Korrektur von Eingaben	89
3.11.	Anzeigefunktionen während des Normal-	
	betriebes	90
3.11.1.	Meßstellenumschaltung	90
3.11.2.	Anzeige Uhrzeit/Datum	91
3.11.3.	Dunkelsteuerung der Anzeige	92
3.11.4.	Bedienhandlung für Integration	93
.	ÜBERPRÜFUNG DES GERÄTES	94
10.	MECHANISCHER AUFBAU	95
10.1.	Aufbau des Gesamtgerätes	95
10.2.	Aufbau, Funktion, Bedienung und	
	Wartung des Registriermoduls	97
10.2.1.	Konstruktiver Aufbau	97
10.2.2.	Funktionsbeschreibung	98
10.2.3.	Bedienung	99
11.	BESTELLANGABEN	101
12.	HINWEISE FÜR WARTUNG UND REPARATUR	107

1. EINLEITUNG

Die technische Dokumentation zum Programmierbaren Mehrkanalschreiber mit Mikrorechner PMM 100 umfaßt

- Bedienungsamleitung Teil I
- Serviceanleitung Teil II sowie
- Prüf- und Garantiekarte

Im Teil I "Bedienungsanleitung" wird der Anwender mit dem Aufbau und der Handhabung des Gerätes vertraut gemacht. Hierbei wird hinsichtlich der Bedienung des Gerätes auf eine Software-Variante (A 001 und A 002) zurückgegriffen, die für die allgemeine Anlagenautomatisierung bedeutungsvoll ist. Für das Gerät stehen darüberhinaus (s. Pkt. 11) eine Reihe Software-Varianten für den speziellen Einsatz in der Klimatechnik, in der Klein- und Mittelautomatisierung usw. zur Verfügung. Die variantenspezifischen Ergänzungen zur Bedienung. Programmierung und ggfs. zu Hardware-Modifikationen werden im Anhang zur Standardbeschreibung ergänzt. In speziellen Software-Varianten (z. B. A 004) wird dem Anwender die Möglichkeit gegeben, in einem begrenzten Programmumfang anwenderspezifische Software selbst zu realisieren. Für derartige Einsatzfälle werden die Schnittstellen zur Verfügung gestellt; eine direkte Abstimmung mit dem Hersteller ist jedoch anzuraten.

Der Teil II "Serviceanleitung" ist nicht Gegenstand der Gerätelieferung. Für spezielle Servicewerkstätten wird diese Dokumentation auf Anforderung durch den Hersteller bereitgestellt. Für Anwender, die nicht über eine vom Herstellerbetrieb zugelassene eigene Servicewerkstatt verfügen, erfolgt der Service über den Herstellerbetrieb.

2. VERMENDUNGSZWECK

Mit dem Progremmierbaren Mehrkanalschreiber mit Mikrorechner PMM 100 steht dem Anwender ein universell einsetzbares, auf die Belange der Automatisierungsgerätetechnik zugeschnittenes Kompaktgerät zur Verfügung.

^{*} Siehe Änderungshinweis Seite 102.

Die Kopplung zum Prozeß wird über bis zu sechs analoge und vier Steuereingänge sowie über zwölf Schaltausgänge hergestellt. Die Informationsverarbeitung erfolgt softwaregesteuert im Mikrorechner des Gerätes.

Die vom Rechner gesteuerte Registrierung erfolgt in Form quasianaloger Schriebe, ergänzt durch alphanumerische Ausdrucke.

Diese Form der Darstellung stellt ein exaktes Proze@protokoll unter Einbeziehung so wesentlicher Informationen dar wie

> programmierte Geräteparameter, bis zu sechs aktuelle Meßgrößen, über die Steuereingänge eingestellte Betriebsart des Gerätes. Grenzwertüberschreitungen und deren Quittierung. Uhrzeit und Datum. programmierte Führungsgrößen. Integrationswerte, Netzspannungsausfall und weiterer vom Anwendungsfall abhängiger Daten.

Die hohe Zuverlässigkeit des eingesetzten Thermodruckers als Registriersystem unterstützt die Anwendung des PMM 100 zur Aufzeichnung von Prozesprotokollen.

Der Thermodrucker sichert den Ausdruck vom ersten Druckpunkt an, auch bei längerem Stillstand des Registriersystems, der im Beispiel des Störschreibers auftritt.

Das sechs Ziffern umfassende Display kann wahlweise zur Anzeige bei der Programmierung der Geräteparameter und zur Anzeige von Meßwerten, Uhrzeit und Datum sowie der Papiervorschubgeschwindigkeit genutzt werden.

Besonders vielfältige Möglichkeiten der Grenzwertausgabe bietet das komplexe Grenzwertprogramm. (Software-Variante A 002.00)

Die Kriterien zur Auslösung sind frei wählbare Amplitudenoder Änderungsgeschwindigkeitswerte, die zusätzlich einer zeitlichen Verzögerung unterworfen werden können. Jeder Schaltausgang kann als Ober- oder Unterwert und als Grenzwert oder Sollwert definiert werden.

Jeder Meßstelle können die Schaltausgänge beliebig zugeordnet werden. Durch Nutzung des komplexen Grenzwertprogramms ist der PMM zur Lösung unterschiedlichster Steuerungs- und Überwachungsaufgaben geeignet.

Zusätzliche Software-Varianten beinhalten:

- Zeitplansollwertgeber (A 003)
- anwenderspezifische Programme (A 004)

Der Einsatz des Gerätes erfolgt entsprechend der Einsatzklasse vorzugsweise unter klimatisierten Wertenbedingungen.

3. LIEFERUMFANG UND ERSATZTEILE

Zum Lieferumfang gehören das bestellte Gerät, das Zubehör, die Bedienungsanleitung und die Garantieurkunde. Von Anwendern. die über geeignetes Personal und entsprechende Reparatur- und Prüfeinrichtungen verfügen, kann die Serviceanleitung angefordert werden.

Das Zubehör besteht aus:

- 2 Befestigungselemente zur Befestigung des Gerätes in der Schalttafel
- 2 Schmelzeinsätze T 800 mA TGL 0-41571/03
- 3 Thermopapierrollen 110/40-1-10
- 2 Dreikantaufsteckschlüssel zur Türverriegelung

Ersatzteile können nach folgender Aufstellung je nach Bedarf bestellt werden:

Papierkassette	8.1701/002
Aufwickler	8.1701/004
Klemme, kpl.	8.1701/022
Kontaktfeder	8.1701/023
Klemmenkörper	8.1701/024
Gehäusetür, kpl.	8.1701/025
Gehäusemantel, kpl.	8.1701/026
Befestigungs-	
element, kpl.	8.1701/027
Dreikantaufsteck-	
schlüssel	8.1701/028

4. TECHNISCHE DATEN

4.1. Ringangssignale: . 1...6 zweipolig geschaltete Analogeingänge für Einheitssignale

Meßbereich	Eingangs	widerstand
05 mA	R _E = 20	O Ohm
020 mA	R _B = 5	O Opung
420 mA	R _E = 5	O Ohm
01 T	R _E = 10	O KOhm
05 V	$R_{\mathbf{R}} = 10$	O KOhm
010 ₹	R _E = 10	0 KOhm

 4 potentialgetrennte zweipolige Optokopplereingenge für Steuersignale

I_{Steuer} = max. 20 mA ±10 % (externe Steuerstrombegrenzung und Verpolungsschutz erforderlich, siehe Punkt 8.8.2.2.)

4.2. Ausgangsgrößen: 12 Schaltausgänge in 3 Varianten:

 12 zweipolige, über Optokoppler vom Gerät und untereinander potentialgetrennte Schalttransistorausgänge mit externem Kollektorwiderstand

$$(U_{max} = 42 \text{ V} \text{ I}_{max} = 100 \text{ mA}$$

 $P_{V} = 200 \text{ mW})$

. 6 vierpolige, über Optokoppler vom Gerät und untereinander potentialgetrennte TTL-Schaltausgänge, wobei die vier Pole jeweils mit dem gemeinsamen Minuspol, zweimal mit einem TTL-Ausgang und mit dem Versorgungsspannungsanschluß belegt sind.

$$("0" = 0...0, 4 \text{ V}; "L" = 2, 4...5, 25 \text{ V})$$

 12 Relaisausgänge zweipolig als Arbeitskontakt an die Anschlußklemmen geführt.

$$(I_{max} = 200 \text{ mA}; U_{max} = 42 \text{ V}; \text{ L u. C-frei})$$

. Uhrensynohronisationsausgang mit potentialgetrenntem Relaiskontakt $(U_{max} = 42 \text{ V}; I_{max} = 10 \text{ mA})$

4.3. Kennwerte:

Schreibbreite: 100 mm entspricht 250 Druckpunkten für

den Bereich vom Nullpunkt bis sum

Meßbereichsendwert

Druckzeilenbreite: 256 Punkte auf 102,4 mm

Punktraster der

Registrierung: 0,4 mm x 0,4 mm

sichtbare Dia-

60 mm grammlänge:

Registrierpapier: Thermodruckpapier in Rollenform

(siehe Pkt. 12)

Papierbreite: 110 -0.5 mm

Rollenbreite: 110

max. Rollen- 40 mm (entspricht bei Pa-

pier mit 43 g/m² einer durchmesser: aufgewickelten Papier-

länge von 16 m)

Beschichtung: außen

TDP/D-A nach Zepa-Norm empfohlene Papiersorte: 33-34 (siehe Pkt. 12)

nach Zepa-Norm 33-34

Lagerung:

2 Papiervorschubgeschwindigkeiten: 20

6 12 120 36 60

200 360 600 1200

12000^x) mm/h ±5 % 3600 6000 2000

x)Bei 12000 mm/h wird nur 1 Meßstelle

registriert

ROM - 12 oder 24 K Byte Speicherumfang:

RAM - 2 K Byte, davon 1 K Byte

batteriegepuffert

4.4. Fehlerkennwerte

Grundfehler 0,5 % ±1 Digit bei T=23t±2K, U_{Netz}= 220 ±2 V_{eff} Zusatzfehler zum Grundfehler bei Abweichung von den Bezugsbedingungen:

- Temperaturzusatzfehler 0,2 %/10 K
- Betriebsspannungseinfluß 0,2 %/10 V
- Ganggenauigkeit der Uhr im Einsatztemperaturbereich +5 s pro Tag

Zusatzfehler:

- Zusatzfehler bei Meßwertlinearisierung 0,5 % bei minimaler Thermoelementespannung von 5 mV oder minimalem Temperaturmeßbereich von 40 K am Pt 100, Anschluß des PMM 100 über Meßumformer.

Zugrundegelegt sind die

TGL 39440 für Thermoelemente und TGL 39438 für Widerstandsthermometer

- Zusatzfehler durch die maximal zulässige Gleichtaktstörspannung von 42 V_{off} an den Meßeingungen 0,4 %
- Minimale Dämpfung der Gegentaktstörspannung an den Meßeingängen 30 dB
- 4:5. Anschlußbedingungen: Anschlußelemente: Schraubklemmen

Leiterquerschnitt: 0,2...2,5 mm²

Netzspennung: 220 V +10 %... -15 %

Netzfrequenz: 48...62 Hz

Leistungsaufnahme: Grundlast P ≤

30 VA bei Vor-

schub \leq 120 mm/h,

Zeilenauslastung

5 % und EPROM-

Umfang = 12 K

Bytes

Netzsicherung: 2 x T 800 mA TGL

0-41571/03

4.6. Einsatzbedingungen: Einsatzklasse: 0/+40/+25/80//1102

TGL 9200/03

Einsatztempe-

ratur: + 0...+ 45 °C

bei Vorschub ≤120 mm/h Zeilenauslastung ≤ 5 %

mechanische G 21 TGL 200 -

Belastung: 0057/04

Einbaulage: waagerecht ±30 ° Einbauart: Schalttafeleinbau

4.7. Konstruktive Frontabmessungen: 144 x 144 mm²
Ausführung: Tafelausschnitt: 136 x 136 mm²

Einbautiefe: 500 mm

Schutzgrad Gehäu-

se-Frontseite: IP 54

Schutzgrad Gehäu-

se-Anschlußseite: IP 20

Schutzklasse: I TGL 21266

Masse: 7,0 kg

4.8. Lagerungsbedingungen: Lagerort nach

Klimabereich N TGL 22500/03: geheizte Räume

Temperatur: 10...35 °C

Temperatur/

Feuchte-Kopplung: 20/80

4.9. Transportbedingungen: Temperatur: -30...+50 °C

rel. Luftfeuchte: 95 %

Klimabereich N Temperatur/

Feuchte-Kopplung: 25/98

Transportdauer: max. 90 Tage

Transportart: geschlossene Laderäume

4.10. Sicherheitsparameter: Prüfspannung zwischen Hilfsener-

giekreis und Schutzleiteranschluß und den mit dem Schutzleiteranschluß verbundenen Ein- und Aus-

gangastromkreisen

1500 V_{eff}

Prüfspannung zwischen Ein- und Ausgangsstromkreisen und Schutzleiteranschluß

500 Veff

Achtung: Die Prüfspennungen dürfen nur nach Vorbereitung des Gerätes entsprechend der Typprüfvorschrift angelegt werden.

Netzsicherungen

je Netzanschluß-

leitung 0.8 A träge

4.11. Elektromagnetische Verträglichkeit (EMV)

Störimpulsspannung zwischen Netzanschlußleitung und Schutzleiteranschluß

1000 ₹_{SS}

Störimpulsspannung auf den Meß-, Ausgangs- und Steuerleitungen sind nicht zulässig.

Elektro-statische Entladungen an der Bedientastatur sind nicht zulässig.

5. WIRKUNGSWEISE

Die Steuerung und Informationsverarbeitung des PMW 100 erfolgt durch ein Mikrorechnersystem auf Basis des Schalt-kreises U 860.

Als Speicher werden bis zu 24 K Byte EPROM und 2 K Byte RAM eingesetzt.

Als Peripherie des Rechnersystems sind vorhanden:

- acht doppelt belegte Folientastaturtasten und eine zusätzliche Umschalttaste
- sechs Siebensegment LED-Anzeigen

- vier LED für Störungsanzeige, Vorschubanzeige, Anzeige von oberer und unterer Grenzwertüberschreitung
- Druckkopf mit 256 Heizpunkten
- Heißleitertemperaturfühler zur Heizzeitsteuerung des Druckkopfes
- Heißleitertemperaturfühler zur Übertemperaturüberwachung des Druckkopfes
- Schrittmotor
- Reflexoptokoppler als Papierendeüberwacher
- vier potentialgetrennte Steuereingänge
- 12 Grenzwertausgänge, die in drei Varianten ausgeführt werden
- sechs analoge Einheitssignaleingänge, die über Schutzgasrelais durchgeschaltet werden und mit einer Genauigkeit von 10 bit digitalisiert werden
- Uhr

In den EPROM werden die Programme zur Steuerung der Gerätegrundfunktionen und die Software-Varianten-abhängigen Programme abgelegt.

Die Gerätegrundfunktionen sind:

- Initialisierung der Rechnerbaugruppen
- CRC Test zur Speicherkontrolle
- Tastaturabfrage
- Displayansteuerung
- Schrittmotorensteuerung
- Druckkopfansteuerung
- Ansteuerung des Meßstellenumschalters und Übernahme der digitalisierten Meßwerte zur Anzeige und Registrierung
- Anzeige und Ausdruck von Uhrzeit und Datum

Die Software-Varianten-abhängigen Programme sind in der Anlage dargestellt.

Der RAM-Bereich ist in 1 K Byte gestützten CMOS RAM und in 1 K Byte ungestützten RAM aufgeteilt. Der ungestützte RAM ist der aktuelle Arbeitsspeicher des PMM. In den gestützten RAM werden eingelesen:

- alle über die Tastatur eingegebenen Werte der Parameterprogrammierung des PMM

- die den aktuellen Betriebszustand beschreibenden Daten, wie
 - Uhrzeit und Datum
 - Meßwerte
 - aktuelle Betriebsart
 - Vorschubgeschwindigkeit
 - Grenzwertüberschreitungen

6. ALLGEMEINE HINWEISE FÜR DIE INBETRIEBNAHME

6.1. Auspacken und Verpacken

Gerät, Zubehör, Bedienungsanleitung sowie die Prüf- und Garantiekarte sind in einer Schaumpolystyrolverpackung (zwei Halbschalen) untergebracht.

Nach dem Lösen des Tragegurtes und dem Entfernen des Selbstklebebandes wird die obere Verpackungshalbschale nach oben abgezogen. Die auf dem Gerät liegenden, in Wellpappe eingeschlagenen Befestigungselemente und die seitlich zwischen Gerät und
Verpackung geschobenen Wellpappwickel und Polsterplatten sind
zu entfernen. Nun kann das Gerät aus der unteren Verpackungshalbschale gehoben werden. Unter dem Gerät in der Verpackungshalbschale befinden sich noch ein Flachbeutel mit Schmelzeinsätzen und Dreikantaufsteckschlüsseln sowie die Bedienungsanleitung, die Prüf- und Garantiekarte und zwei Thermopapierrollen.

Zum Zwecke des Transports sind Gerät und alle weiteren Teile in umgekehrter Reihenfolge wieder zu verpacken. Der Versand zu Reparaturzwecken erfolgt ohne Zubehör, aber mit Transportsicherung.

6.2. Montage

Das Gerät ist in eine Schalttafel, vorzugsweise in waagerechter Lage, einzubauen.

Die Abmessungen des Gerätes und die Größe des Tafelausschnittes sind Bild 20 zu entnehmen.

Vor dem Einbau des Gerätes ist die Transportsicherung herauszuschrauben. Danach ist der Geräteeinschub aus dem Gehäusetubus zu entfernen. Dazu ist die Gehäusetür zu öffnen, durch Druck auf den linken Rasthebel die Papierkassette auszuschwenken und herauszunehmen. Nun ist die rechts befindliche Einschubverriegelung zugänglich und kann mit Hilfe eines Schraubendrehers nach links geschwenkt werden, bis der Einschub entriegelt ist.

Achtung! Vor dieser Bedienhandlung ist das Gerät in spannungslosen Zustand zu versetzen. Eingriffe im Gerät dürfen
nur vom Fachmann vorgenommen werden. Nach gelöster
Einschubverriegelung läßt sich der Geräteeinschub
vollständig aus dem Gehäusetubus herausnehmen. Bei
Einbaulagen von O...-30° (Geräteansicht nach unten
geneigt) ist nach dem Entriegeln durch Festhalten des
Geräteeinschubes dafür zu sorgen, daß dieser nicht
vollständig aus dem Gehäuse gleitet. Der Geräteeinschub ist festzuhalten, bis der Steckverbinder des
Anschlußkabels gezogen ist und kann dann vom Gehäuse
weggenommen werden.

Der Gehäusetubus wird von vorn in den Tafelausschnitt eingeschoben, die Befestigungselemente links und rechts oder oben und unten am Gehäusetubus eingerastet. Die Spindeln der Befestigungselemente sind mit Schraubendreher so weit durch Rechtsdrehen zu bewegen, bis die Befestigungselemente gegen die Schalttafel drücken und der Gehäusetubus fest sitzt.

Durch geeignete Maßnahmen ist der Gehäusetubus ca. 400 mm

Jetzt kann der Geräteeinschub wieder in den Gehäusetubus eingeschoben werden. Dazu ist wiederum die Gehäusetür zu öffnen,
der Geräteeinschub auf die Kante des Gehäusetubus aufzusetzen,
der Steckverbinder des Anschlußkabels mit dem Einschub zu kontaktieren, der Einschub so weit einzuschieben, bis die Einschubverriegelung einrastet und die Papierkassette einzusetzen.
(Siehe Punkt 6.3.)

6.3. Kontrolle der Stützbatterie

hinter der Schalttafel abzustützen.

Zur Datensicherung werden 1 K Byte RAM und die Uhr bei Betriebsspannungsausfall aus der auf der RAM-ROM-Leiterplatte angeordneten Stützbatterie versorgt.

Die Lithiumstützbatterie LiS 2300 ist absolut wartungsfrei. Sie besitzt eine Nennkapazität von 1,4 Ah bei einem Entladestrom von I=20 /uA und einer Entladeschlußspannung von

2,2 V. Die volle Batterie ist in der Lage, den Speicher wenigstens 5 Jahre zu stützen.

Soll die Batterie bis zur Nutzungsgrenze im Gerät verbleiben und die Datensicherung garantiert bleiben, ist nach 5 Jahren Betriebszeit die Batteriespannung in halbjährlichen Abständen zu messen.

Solange die Batteriespannung größer als 2,4 V ist, kann die Batterie ein weiteres halbes Jahr im Gerät verbleiben.

Die Messung der Spannung der Stützbatterie kann entweder an der gezogenen RAM/ROM-Leiterplatte oder an den Klemmen 98, 99 des PMM 100 erfolgen. Ausgeliefert wird der PMM 100 mit zugeschalteter Stützspannung (geschlossene Wickelbrücke nach Bild 1)

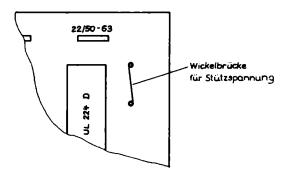


Bild 1 Wickelbrücke auf RAM/ROM-Leiterplatte Siehe Bild 21

6.4. Inbetriebnahme

Zur Inbetriebnahme des PMM ist erforderlich:

- Überprüfung, ob die Stützbatterie angeschlossen ist (geschlossene Wickelbrücke auf der RAM/ROM-Leiterplatte nach Bild 1). Sollte diese Brücke nicht geschlossen sein, ist der Geräteeinschub, wie im Pkt. 6.2. beschrieben, aus dem Gehäusetubus zu ziehen, die Sicherungsbügel über den Leiterplatten des Elektronikmoduls zu entfernen, die RAM/ROM-Leiterplatte zu ziehen (siehe Bild 21) und die Brücke durch Wickeln oder Verlöten zu schließen. Der Zusammenbau erfolgt in umgekehrter Reihenfolge. Ohne Stützbatterie gehen bei Abschalten der Netzspannung die programmierten Daten verloren.
- Einlegen des Registrierpapiers und Einsetzen der Papierkassette. Ohne eingelegtes Registrierpapier schaltet der Papierendabschalter den Papiervorschub ab. (Siehe Punkt 10.2.3.)

 Nach dem Anlegen der Netzspannung führt der PMM eine interne Überprüfung des gesamten Programm- und Arbeitsspeicherbereiches durch. Während dieser Zeit ist die Anzeige dunkel. Die LED
 wird dabei angesteuert. Ist der Speicherbereich in Ordnung, ergeben sich für den weiteren Ablauf im Gerät grundsätzlich zwei Möglichkeiten:
 - 1. der PMM ist bereits programmiert
 - 2. der PMM ist noch nicht programmiert

Im ersten Fall werden Datum und Uhrzeit für Netzab- und wiedereinschaltung ausgedruckt, und das Gerät arbeitet in dem Betriebszustand weiter, der zum Zeitpunkt der Netzabschaltung eingeschaltet war. Ist der PMM nicht programmiert, wird dies durch Blinken aller Dezimalpunkte der Anzeige signalisiert. Es ist dann notwendig, durch Betätigung der Taste P die Betriebsart Programmieren anzuwählen und das Gerät, wie im Punkt 8.10. angegeben, zu programmieren. Damit das Gerät im Schreibbetrieb arbeiten kann, muß unbedingt die Skalierung der Meßbereiche vorgenommen werden (mind. für Meßst. 1).

7. SICHERHEITSMABNAHMEN

Der PMM 100 ist als netzgespeistes Gerät in Schutzklasse I nach TGL 14283/07 ausgeführt. An der Anschlußseite des Gerätes befindet sich der besonders gekennzeichnete Schutzleiteranschluß. Der ordnungsgemäße Anschluß des Schutzleiters sowie der einwandfreie Zustand der Klemmverbindungen sind vom Betreiber zu sichern. Eine Zugentlastung für die Anschlußkabel ist am Gerät nicht vorhanden. Sie ist im Rahmen der Anlagenmontage vorzusehen. Die Warnzeichen und die betreffenden Vorschriften sind zu beachten. Bei Lösen der Arretierung in Einbaulagen von 0 bis -30 ° (Geräteansicht nach unten geneigt) muß das vollständige Herausgleiten des Einschubes von Hand verhindert werden.

8. BETRIEBSAN/EISUNG

8.1. Anordnung der Betätigungselemente

Der PMJ 100 wird über eine frontseitig angeordnete Folientastatur bedient. Die Anzeigeelemente dienen neben der Informationsdarstellung im laufenden Betrieb sowie bei der Programmierung der Arbeitsparameter durch den Betreiber bzw. Anwender zur Informationsdarstellung. Die Lage, Bezeichnung und funktionelle Bedeutung der Bedientasten und der Anzeigeelemente ist nachfolgendem Bild 3 zu entnehmen. Zu beachten ist, daß die Bedientasten außer den Tasten SHIFT und enter mit doppelter Funktion belegt sind und in ihrer Funktionsebene über die Taste SHIFT umgeschaltet werden. Ein LED-Anzeigeelement macht die jeweils eingeschaltete Funktionsebene kenntlich. Dauerlicht bei eingeschaltetem Papiervorschub oder Dunkel bedeutet "obere Funktionsebene" und Blinklicht bedeutet "untere Funktionsebene" bezogen auf die Beschriftung der Bedientasten.

An der Rückseite des Gerötes befinden sich die Anschlußelemente für die Eingangs- und Ausgangssignale sowie für die Hetzspannungsversorgung und den Schutzleiter.

Die Lage der einzelnen Anschlußelemente ist in Bild 2 dergestellt.

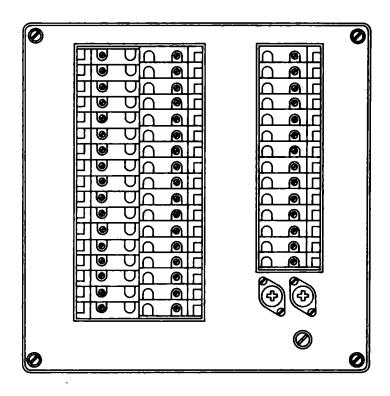


Bild 2 Anschlußelemente (Siehe Bild 8)

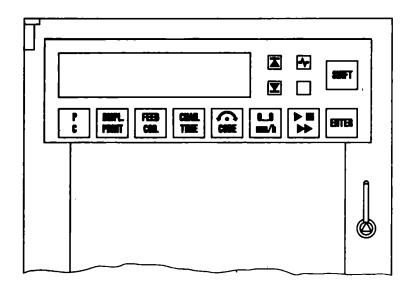


Bild 3 Bedien- und Anzeigeelemente

Tastemübersicht:

P	(PROGRAMME)	- Programmierbereitschaft
C	(CLEAR)	- Rückkehr zur eingestellten Betriebs- ert ^{x)}
DISPL. PRINT FEED	(DISPLAY)	 Hell/Dunkel-Steuerung der Anzeige Ausdruck der programmierten Verte^x) Programmierinhelt aufrufen
COR.	(CORRECTION)	 Korrektur der Anzeige von Uhrzeit/ Datum^{x)}
CHAN. TIME	(CHANNEL)	 Kanal- bzw. Meßstellenanwahl Anwahl von Uhrzeit bzw. Datum^x) Umschalttaste (Programmierwerte,
CODE		Dezimalpkt.) - Code- bzw. Steuerworteingabex)
09 mm/h		 Ziffereingabe Papiertrensportgeschwindigkeit^x)

■ Start/Stop des Papiertransportes
■ Schnellvorschub des Papiertransportes
■ Quittierungstaste (wirkt in beiden
Belegungsebenen)

SHIFT - Wechsel der Belegungsebene

Anzeigedioden:

	x)2. Belegungsebene der Bedientasten
(gn) - Vorschub bzw. Umschaltan für Belegungsebene	zeige

8.2. Bedienung - Betriebsarten

Die Bedientastatur des Gerätes dient der Programmierung der individuellen Arbeitsparameter durch den Betreiber. Diese Programmierung oder Parametrierung ist grundsätzlich Arbeitsvoraussetzung für jedes Gerät, ohne sie ist es nicht funktionsfähig.

Nachfolgend sind die erforderlichen Parametrierkomplexe für die Software-Variante A 002 aufgeführt:

- Betriebsart
- Meßbereichsanzeigenskalierung
- Meßkanalauswahl für Registrierung
- Papiertransportgeschwindigkeit
- Amplitudengrenzwerte
- Änderungsgeschwindigkeitsgrenzwerte
- Dämpfungsfilter für Grenzwertsignalauslösung
- Jertebereich für Sparbetrieb
- Nachlaufzeit für Sparbetrieb
- Grundgeschwindigkeit für Sparbetrieb
- Funktionszuordnung der Steuereingänge
- Stellen der Uhrzeit und des Detums

Darüberhinaus werden über die Bedientastatur die Funktionen

- Anzeigeauswahl (Meßwert, Parameterwert, Uhrzeit, ...)
- Programmierwertausdruck
- Quittierungshendlung

- Bin- und Ausschalten des Papiertransportwerkes ausgelöst.

8.2.1. Paßwortverriegelung

Die programmierten Arbeitsparameter sind grundsätzliche und wichtige Voraussetzungen für die Arbeitsweise des PMM 100. Zum Schutz dieser Programmierwerte vor unbeabsichtigten oder unbefugten Veränderungen verfügt das Gerät über eine Verriegelung seiner Programmierbarkeit mittels Paßwort. Als Paßwort ist eine beliebige 4-stellige Zahl auszuwählen.

8.2.2. Auswahl der zu verarbeitenden Eingangskanäle

Zur Auswahl der Eingangskanäle, die im PMM 100 verarbeitet werden sollen, ist ein DIL-Schalter mit 6 Schaltelementen auf der Leiterplatte "Eingangseinheit" vorhanden.

Jeder Eingangskanal, der verarbeitet werden soll, ist durch Schließen des jeweiligen DIL-Schaltelementes zu aktivieren.

Zur Lage des DII-Schalters, der Zuordnung der Schaltelemente zu den Eingangskanälen und der Schalterstellung EIN/AUS ist nachfolgendes Bild 4 zu verwenden.

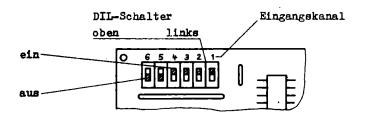


Bild 4 Auswahl der Eingangskanäle "Siehe Bild 21

8.2.3. Registrierbetrieb

Im Registrierbetrieb des PMM ist durch Parameterprogrammierung unter den Funktionen

- Einfachschrieb
- Mehrfachschrieb

und

- Sparbetrieb

auszuwählen.

Innerhalb der programmierten Funktionen kann der, FMM über externe Steuersignale umgesteuert werden für

- Störbetrieb

oder

- Havariebetrieb

8.2.3.1. Einfachschreiber

Die Betriebsart "Normalbetrieb-Einfachschreiber" gestattet die ausschließliche Aufzeichnung der Meßgröße nur eines Eingangskanals. Die Auswahl des zu registrierenden Eingangskanals erfolgt über die Bedientastatur und kann jederzeit durch einfachen Tastendruck zugunsten jeweils anderer Eingangskanäle verändert werden. Es können nur die Kanäle angewählt werden, die für die Registrierung vorgesehen sind. (Siehe Punkt 8.9.)

8.2.3.2. Mehrfachschreiber

Die Betriebsart "Normalbetrieb-Mehrfachschreiber" zeichnet alle Meßgrößen der vom Gerät verarbeiteten Eingangskanäle auf, die registriert werden sollen. Die Betriebsart - Mehrfachschreiber - gestattet die Auswahl von 1...6 zu registrierenden Größen. Die Auswahl der zu registrierenden Größen erfolgt mittels codierter Zahlen über die Bedientastatur.

8.2.3.3. Sparbetrieb

In der Betriebsart "Sparbetrieb", die über die Bedientastatur eingeschaltet wird, erfolgt eine Registrierung der angeschlossenen und zur Aufzeichnung vorgesehenen Eingangskanäle, wenn von diesen Eingangsgrößen eine oder mehrere einen bestimmten Wertebereich seiner Amplitude verlassen haben, mit der über die Tastatur nach Punkt 8.10.13. eingestellten Papiervorschubgeschwindigkeit. Andernfalls ist die nach Punkt 8.10.11. zu

programmierende Grundgeschwindigkeit für Sparbetrieb wirksam. Die Grundgeschwindigkeit kann auch Null sein.

Der Wertebereich, dessen Verlassen der Meßgröße ein Registrieren aller angeschlossenen und zur Aufzeichnung vorgesehenen Bingangskanäle nach sich zieht, ist für jeden Eingangskanal individuell über die Bedientastatur einstellbar. Der Wertebereich kann von dem gesamten Meßbereichsumfang bis zum Wert der maximalen Auflösung gehen.

Die Registrierung bleibt mindestens für die Zeit erhalten, in der sich eine oder mehrere Eingangsgrößen außerhalb ihres "Normal-Vertebereiches" befinden.

Gerechnet von dem Zeitpunkt, an dem die letzte Eingangsgröße in ihren "Normal-Wertebereich" zurückkehrt, kann die Registrierung beendet oder für eine zu programmierende Nachlaufzeit bis 255 min weitergeführt werden.

Erfolgt innerhalb dieser Zeit eine erneute Überschreitung des "Normal-Jertebereiches" durch eine oder mehrere Eingangsgrößen, so beginnt der vorher beschriebene Ablauf erneut. Ist dies nicht der Fall, so endet die Registrierung nach Ablauf der Nachlaufzeit durch Abschaltung des Papiertransportes bzw. durch Umschalten auf die programmierte Grundgeschwindigkeit.

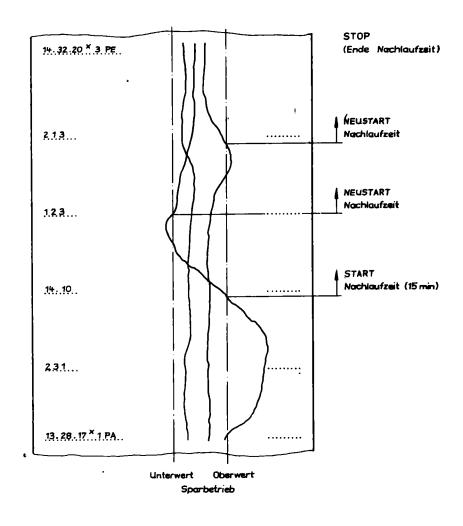


Bild 5 Schriebgestaltung Sparbetrieb

8.2.3.4. Störbetrieb

Die Betriebsart "Störbetrieb" wird gegenüber den vorher genannten Betriebsarten über ein Stromsignal 20 mA am Steuereingang SE 2 (Klemmen 92 und 93) eingeschaltet. Sie bleibt solange erhalten, wie das Steuerstromsignal am SE 2 anliegt. Im Störbetriebsfall registriert der PAM 100 ausschließlich die Eingangskanäle 1; 2 und 3 mit einer fest vorgegebenen Papiertransportgeschwindigkeit von 6.000 mm/h.

Nach Abschalten des Steuerstromsignals erfolgt die Rückkehr und Arbeitsweise des Gerätes in der dem Störbetriebsfall vorangegangenen Betriebsart.

Anmerkung Punkt 8.2.3.6. beachten.

8.2.3.5. Havariebetrieb

Die Betriebsart "Havariebetrieb" wird, genau wie der Störbetrieb über ein Stromsignal 20 mA am Steuereingang SE 2 (Klemmen 92 und 93) - (Anmerkung im Punkt 8.2.3.6. beachten) - eingeschaltet.

Im Havariebetriebsfall registriert und verarbeitet der PLE 100 ausschließlich das Signal des Eingangskanals 1 mit der maximalen Papiertransportgeschwindigkeit 12.000 mm/h. Die Verarbeitung der übrigen Eingangskanäle wird "eingefroren". Die diesbezügliche Signalabgabe des PLE 100 verbleibt im vor Eintreten des Havariebetriebes bestandenen Zustand.

Nach Abschalten des Steuerstromsignals kehrt der PMM 100 in die dem Havariebetriebsfall vorangegangene Betriebsårt zurück. Die Papiertransportgeschwindigkeit schaltet zunüchst auf 2.000 mm/h und erst nach erfolgter Quittierungshandlung auf die der vorangegangenen Betriebsart zugeordneten.

D.h. für den Fall, daß vor Auslösung des Havariebetriebes der Sparbetrieb bestend, wird dieser erst nach Abschalten des Steuerstromsignals und der Quittierung wieder wirksam.

8.2.3.6. Integration

Eine Integration der Meßwerte kann für den Meßkanal 1 und 2 erfolgen. Die Integration für die Meßkanäle erfolgt nur bei den Papiertransportgeschwindigkeiten 2...6000 mm h⁻¹. Die Programmierung für die Integration wird bei der Skalierung der Meßberreiche vorgenommen (Pkt. 8.10.5.). Die Zeitbasis für die Integration ist mit s⁻¹, min⁻¹ oder h⁻¹ festzulegen. Der Start der Integration für den Meßkanal wird mit Taste COR. ausgelöst, wenn der entsprechende Meßkanal angezeigt wird (keine syklische Anzeige). Ein Rücksetzen (Integrationswert wird 0 gesetzt) bzw. Neustart der Integration ist ebenfalls durch Taste COR. möglich. Mit Betätigung der Taste CODE (Meßkanal wird angezeigt) ist ein Unterbrechen bzw. Fortsetzen möglich. (Siehe Pkt. 8.3.3.10.), d.h. der momentane Integrationswert wird eingefroren und bei Fortsetzung zum eingefrorenen Wert addiert.

Durch Taste ENTER wird der momentane Integrationswert beider Meßkanäle ausgedruckt. (Vorausgesetzt, es ist keine Grenswert-überschreitung zu quittieren.) Durch Programmierung des Kodewortes C. 6 (Pkt. 8.10.16.) kann ein zyklischer Ausdruck realisiert werden.

Fir den Integrationswert sind maximal 10⁷ Stellen vorgesehen. Bei Überlauf des Speicherbereiches wird Integrationswert 0 ausgedruckt und der Speicher gelöscht.

8.2.3.7. Anmerkung

Die Funktion des Steuereingangs SE 2 wird über die Bedientastatur wahlweise festgelegt. Sie dient dem externen EIN/AUS-Schalten des Papiervorschubs in den Betriebsarten

- Normalbetrieb
- Sparbetrieb

oder zum Auslösen der Betriebsart "Störbetrieb" oder zum Auslösen der Betriebsart "Havariebetrieb"

8.3. Registrier- oder Schriebgestaltung

Zur ordnungsgemäßen Auswertung der registrierten Meßergebnisse und Erkennung relevanter Ereignisse ist unter Berücksichtigung des verwendeten Registrierverfahrens nachfolgend beschriebene Gestaltung realisiert worden.

8.3.1. Zeitmarken und Ordinatenmarkierung

Eine Zeitmarke wird auf der linken und rechten Randseite gesetzt und hat eine Länge von ca. 12 mm. Der zeitliche Abstand dieser Zeitmarken ist auf die jeweils eingestellte Papiertransportgeschwindigkeit so abgestimmt, daß sich ein günstiger handhabbarer Maßstabsfaktor ergibt.

Bei Ereignismarkierung erfolgen diese zum Zeitpunkt des Ereigniseintritts. Zeitmarken bei Ereignismarkierung haben eine doppelte Länge und werden nur an einer Randseite gesetzt und zwar

links: bei Grenzwertüberschreitungen und Ereignismarkierungen

rechts: bei allen Quittierungshandlungen

Uhrzeitangaben erfolgen oberhalb der Zeitmarke in Stunden und Minuten.

Die Ordinatenmarkierung erfolgt fest bei 0, 25, 50, 75 und 100 % des MB. Die Ordinatenmarkierung ist ca. 12 mm lang. Auf dem sichtbaren Diagrammfeld befinden sich mindestens 2 Ordinatenmarkierungen.

8.3.2. Meßstellenkennung

Zur Kennzeichnung der Zuordnung der aufgezeichneten Meßwert-

kurven zu den Bingangskanälen erfolgt an der linken Randseite der Ausdruck einer Ziffernfolge zur Zeitmarke, die die Reihenfolge der horizontal durch die gedachte Zeitmarkenverlängerung geschnittenen Kurvenzüge angibt.

Beispiel

26.1534.

Bild 6 Schriebgestaltung Me3stellenkennzeichnung

8.3.3. Ereignismarkierung

8.3.3.1. Sparbetrieb

Beim Sparbetrieb erfolgt die Kennzeichnung des entsprechend verursachten Registrierbeginns durch eine Zeitmarke auf der linken Rendseite unter Angabe der Uhrzeit, des sparbetriebsauslösenden Eingangskanals und des Symbols pa. Das Ende der "Sparbetriebsregistrierung" erfolgt durch eine Zeitmarke an der linken Randseite des Registrierdiagramms.

Beispiel 15.12.**x**6PE 14.52.**x**3PA

8.3.3.2. Störbetrieb

Der Beginn des Störbetriebsfalls wird durch Ereigniszeitmarke mit der Angabe: Uhrzeit # SA an der linken Randseite markiert und das Ende des Störbetriebsfalles unter Angabe: Uhrzeit # SE an der linken Randseite.

8.3.3.3. Havariebetrieb

Der Beginn des Havariebetriebsfalles wird durch Ereigniszeitmarke mit der Angabe: Uhrzeit m HA an der linken Randseite und das Ende mit der Angabe: Uhrzeit m HE an der linken Randseite markiert.

8.3.3.4. EIN/AUS des Papiervorschubes durch Steuersignal Die Kennzeichnung des Papiervorschubstarts erfolgt durch Zeitmarke mit Angabe: Uhrzeit ^XE an der linken Randseite.

8.3.3.5. Änderung der Papiertransportgeschwindigkeit

Eine Veränderung der Papiertransportgeschwindigkeit wird in Hinblick auf eine spätere Auswertung als Ereignis gekennzeichnet. Es erfolgt der Ausdruck einer Zeitmarke, Uhrzeitangabe und der Ordinatenmarkierung halber Länge, beginnend ab Zeitmarke.

Beispiel

18.56 Änderung der Papiergeschwindigkeit/normale Zeitmarke 18.50

8.3.3.6. Grenzwertüberschreitung (Grenzwerteinrichtung komplex Software-Variante A 002)

Die Kennzeichnung der Überschreitung eines Amplituden- oder Änderungsgeschwindigkeitsgrenzwertes erfolgt in gleicher Jeise durch Ereigniszeitmarke (doppelte Länge gegenüber normaler Zeitmarke) mit der Angabe

- . Uhrzeit
- . Eingangskanal
- . Symbol für Ober-(□) oder Unterwert (」)

Beissiel

13.28. * 3 \(\text{Kanal 3 / Oberwert}

Werden in kurzer zeitlicher Folge mehrere Grenzwerte ausgelöst, so rücken die Angaben in der Reihenfolge der Auslösung nach rechts innen. --- Beispiel

8.3.3.7. Quittierung (Grenzwerteinrichtung komplex)

Die Kennzeichnung von Quittierungshandlungen erfolgt grundsätzlich an der rechten Randseite durch Breigniszeitmarke. Die Quittierungskennzeichnung eines Grenzwertzustandes erfolgt durch Angabe: Uhrzeit, Eingangskanal und Symbol für Ober- oder Unterwert.

Beispiel

Werden in kurzer zeitlicher Reihenfolge Quittierungen vorgenommen, werden bereits vorhandene Quittierungen überschrieben.

8.3.3.8. Grenzwertüberschreitung und Quittiezung für die Grenzwerteinrichtung reduziert (A 001)

Die Kennzeichnung der Überschreitung eines Grenzwertes erfolgt durch die Ereigniszeitmarke mit der Angabe

- . Uhrzeit
- . Eingangskanal
- . Symbol für Ober- und Unterwert

Beispiel

Die Kennzeichnung von Quittierungshandlungen erfolgt durch Angabe: Uhrzeit, Eingangskanal, Symbol für Ober- und Unterwert.

Beispiel

8.3.3.9. Programmierwerteausdruck

Zur Überprüfung der dem PMM 100 einprogrammierten Arbeitsparameter und zur Speicherung dieser Angaben auf dem Informationsträger, insbesondere nach dem Einlegen einer neuen Registrierpapierrolle, druckt der PME 100 seine aktuellen Arbeitsparameter auf Abruf über die Bedientastatur aus.

-8.3.3.10. Integration

Der Ausdruck aller Informationen zur Integration erfolgt zwangsweise, d.h. die Registrierung der Meßwerte wird für die Dauer des Ausdruckens unterbrochen. Die Information und zusätzlich eine Leerzeile werden gedruckt. Danach wird die Registrierung fortgesetzt. Generell werden Uhrzeit, Meßkanal und das entsprechende Ereignis ausgedruckt.

Ereignis	Beispiel für Ausdruck
Start bzw. Neustart	12.20 m 1I ON
Rücksetzen	13.28 * 1I OFF
Unterbrechung	15.10 m 2I STOP
Fortsetzung	15.45 m 2I GO
Zyklischer Ausdruck des	
Integrationswertes	14.35 m 1I 500,50;
	21 6800,00
	(Ausdruck auf linker Schriebseite)
Ausdruck des Integra-	
tionswertes nach Betä-	16.00 m 1I 1250,00;
tigung ENTER	2 I 6900,25
	(Ausdruck hach rechts eingerückt)

8.4. Anzeigefunktion

8.4.1. Uhrzeit und Datum im Normalbetrieb

Die im PMM 100 eingebaute digitale Echtzeituhr ermöglicht die Anzeige der Uhrzeit und des Datums auf dem 6-stelligen Anzeigetableau auf Abruf über die Bedientastatur. Die Uhrzeitanzeige umfaßt die Stunden- und Minutenangabe und Sekunden in dieser Reihenfolge.

Die Datumsanzeige erfolgt in der Reihenfolge Monat und Tag, Jahr

z.B. 03. 07. 86 7. März 86

TIME schaltet wechselseitig von Uhrzeit auf Datum um. Mit ENTER erfolgt die Rückkehr zur Meßgrößenanzeige.

8.4.2. Meßgrößenanzeige

Über das Anzeigetableau erfolgt die Meßgrößenanzeige für Eingangskanäle entsprechend der jeweils programmierten Skalierung. In der Funktion "Einfachschrieb" erfolgt die Meßgrößenanzeige des jeweils zu registrierenden Eingangskanals, der angwählt wird. mit CHAN.

In der Funktion "Mehrfachschrieb" erfolgt die Meßgrößenanzeige entweder stationär für einen angewählten Eingangskanal oder in einem zyklischen Umlauf im Rhythmus von ca. 5 s von Eingangskanal zu Eingangskanal. Dabei blinkt der Dezimalpunkt außen rechts. Die Anwahl von Einzel- oder zyklischer Anzeige erfolgt mit CHAN.

In der Funktion "Sparbetrieb" wird analog verfahren. In der Funktion "Störbetrieb" oder "Havariebetrieb" werden die Eingangskanüle 1; 2 und 3 bzw. 1 angezeigt.

8.4.3. Programmierwertanzeige

In der Phase der Parameterprogrammierung dient das Anzeigetableau als Kommunikationsmittel zur Auswahl und Festlegung der Parameter.

aufgehoben.

8.4.4. Zustandsanzeige

Im Anseigetableau des PMM 100 befinden sich vier LED-Anzeigeelemente zur Zustandserkennung.

- Die swei roten LED-Anzeigeelemente mit der Symbolik X und ▼ dienen der Kennzeichnung der Grenzwertzustände "Oberwertüberschreitung" oder "Unterwertunterschreitung". Ist einer dieser Grenzwertzustände erreicht, so blinkt das entsprechende Symbol bei Meßwertanzeige des zugehörigen Ringangskanals der Digitalanzeige. Sind mehrere Grenzwertzustände, die verschiedenen Eingangskanälen zugeordnet sind, eingetreten, so blinkt das entsprechende Zustandssymbol bei zugehörender Meßwertanzeige in einem zyklischen Umlauf mit 5 s Takt. Es werden dabei nur die Eingangskenäle im Zyklus erfaßt, denen über- oder unterschrittene Grenzwerte zugeordnet sind. Der Meßwertanzeigezyklus wird insofern unterbrochen bzw. eingeschränkt. Erfolgt die Quittierung der Grenzwertzustände, so geht das entsprechende Symbol von Blinklicht auf Dauerlicht über. Das Sonderregime der Meßwertgrößenanzeige wird dann wieder
- Das rote LED-Anzeigeelement mit dem Symbol ✓ signalisiert eine Störung des Gerätes. Dauerlicht signalisiert eine Funktionsstörung des Rechners. Blinklicht signalisiert Druckkopfübertemperatur oder Papierende, wobei die Heizzeile abgeschaltet ist und keine Registrierung erfolgt. Nach Abkühlung des Druckkopfes wird die Registrierung ohne weitere Bedienhandlungen fortgesetzt.
- Das grüne LED-Anzeigeelement ohne Symbol signalisiert den EIN- und AUS-Zustand des Papiertransportwerkes und die eingeschaltete Belegungsebene der Bedientastatur. (Untere Belegungsebene führt zum Blinken.)

8.5. Papiertransport

Für den Papiertransport der Registriereinrichtung kann für den Normal- und Sparbetriebsfall bis auf die Ausnahme 12.000 mm h⁻¹ die freizügige Wahl der Transportgeschwindigkeit aus der Wertetabelle gem. Pkt. 4.3. erfolgen. Sie wird über die Bedientastatur ausgewählt und eingestellt. Durch einfache Tastaturbedienung ist sie jederzeit änderbar. Die Anwahl und Einstellung erfolgt mit mm/h. Die Rückkehr zur Meßgrößenanzeige mit ENTER.

Die Papiertransportgeschwindigkeit 12.000 mm h⁻¹ bildet insofern eine Ausnahme, als daß sie automatisch bewirkt, daß nur noch die Meßgröße eines Eingangskanals registriert und varabeitet wird. Es erfolgt automatisch die Umschaltung auf die Betriebsart Einfachschrieb.

Mit der gewählten und programmierten Papiertransportgeschwindigkeit erfolgt nach Einschaltung des Papiertransportwerkes die Registrierung. Das EIN- oder AUS-Schalten des Papiertransportwerkes kann erfolgen über

- die Betätigung der Tastatur siehe 8.10.13. am Gerät oder über
- ein Steuereingangssignal von 20 mA am SE 2 (Klemmen 92 und 93) (siehe auch Pkt. 8.2.3.7.)

Beim "Steuersignal - Schalten" ist der Papiertransport für die Dauer des Anlegens des Stromsignals von 20 mA eingeschaltet.

Die Priorisierung beider Bedienmöglichkeiten geschieht so, daß der Papiertransport über das Steuersignal nur dann EIN- und AUS-geschaltet werden kann, wenn die Handbedienung auf AUS steht.

- Ist die Handbedienung auf "EIN", ist das Steuersignal unwirksam.
- Ist das Steuersignal auf "EIN", ist die Handbedienung unwirksom.

Im Sparbetriebsfall wird über die Tastatur nach Punkt 8.10.13. die bei Grenzwertüberschreitung wirksame Vorschubgeschwindig-keit eingestellt. Ist während des Einstellens der Vorschub-

geschwindigkeit ein Grenzwert des Sparbetriebes überschritten. führt das Gerät sofort die eingestellte Vorschubgeschwindigkeit aus. Erfolgt die Einstellung, solange kein Grenzwert überschritten ist. wird die Vorschubgeschwindigkeit für Grenzwertüberschreitung bei Sparbetrieb gespeichert und erst wirksam bei Überschreitung eines Grenzwertes. Das Gerät arbeitet in der nach Punkt 8.10.11. programmierten Grundgeschwindigkeit. Neben den vorher beschriebenen Inbetriebsetzungsmöglichkeiten verfügt der PMM 100 über einen Papiertransport-Schnell-Vorschub bei manueller Betätigung. Er dient dem Zweck des Schnellvorlaufes. insbesondere bei Diagrammentnahme, dabei erfolgt kein Ausdruck Beim Erreichen des Papierendes wird durch den Papierendabschalter der Vorschub abgeschaltet. So wird verhindert, daß die Heizpunkte des Druckkopfes sich in die Druckwalze einbrennen. Der Abschaltzeitpunkt wird durch einen Ausdruck mit Uhrzeit gekennzeichnet. (Gilt nicht bei A 003) Nach Einlegen des Papiers

06.20 m PAPIERENDE

ist der Vorschub von Hand neu zu starten.

- 8.6. Grenzwerteinrichtung
- 8.6.1. Grenzwerteinrichtung, komplex

Zur Überwachung, Signalisation, Steuerung und Regelung verfügt der PMM 100 über eine Grenzwerteinrichtung. Sie gestaltet die Überwachung von 12 Grenzwerten mit einer entsprechenden Ausgangssignalabgabe in der Signalart:

- a) Die 12 Grenzwerte können wahlweise sein:
 - Amplitudenwerte der Meßgröße
 - Änderungsgeschwindigkeiten der Meßgröße mit der Zeitbasis min⁻¹ oder s⁻¹
- b) Ob die Überschreitung oder die Unterschreitung dieser Grenzwerte durch die Meßgröße zur Ausgangssignalabgabe führen soll, ist ebenfalls durch ihre Charakterisierung als Oberwert oder Unterwert wahlweise möglich. Ober- und Unterwert können jeden beliebigen Wert des betreffenden Meßbereiches annehmen. Die Hysterese des programmierten

Grenzwertes beträgt 0.5 % des Meßbereiches.

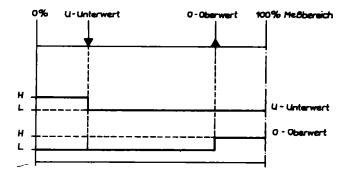


Bild 7 Grenzwertauslösung

- c) Die 12 Grenzwerte, gemäß a) und b) freizügig charakterisiert, können den 6 Eingangskanälen des PMM 100 beliebig zugeordnet werden.
 - z.B. 12 Grenzwerte zu einem ausgewählten Eingangskanal oder je
 - 2 Grenzwerte zu jedem der 6 Eingangskanäle
- d) Zur verzögerten Auslösung der Signalabgabe des PMM 100 infolge Grenzwertüber- oder -unterschreitung ist ein Software-Dämpfungsfilter vorhanden. (Siehe Punkt 8.10.7.)
 3s kann in 10 Stufen von 0 (unwirksem) bis 9 ausgewählt werden.

Die Wirkung des Dämpfungsfilters in Stufe 1 bis 9 beruht auf einem zeitlichen Grenzwertkriterium von 1 bis 9 Meßwertabfragezyklen der Eingangskanüle, die bei ununterbrochener Grenzwertüber- oder -unterschreitung noch keine Ausgangssignale zur Folge haben. Erst beim Meßwertfragezyklus n + 1 erfolgt, vorausgesetzt, die Grenzwertüber- oder -unterschreitung ist noch immer ununterbrochen, die Ausgangssignalabgabe.

Diese Zeitverzögerung ist abhängig von der eingeschalteten Papiertransportgeschwindigkeit, weil diese das Zeitregime des Meßwertabfragezyklus bestimmt. Sie reicht von 240 ms bis 20 s.

Das gleiche verzögerte ^Verhalten weist dann die Grenzwerteinrichtung auch beim "Abfallverhalten" der entsprechenden Ausgangssignale auf.

Alle unter a) bis d) genannten Gebrauchswertvarianten sind vom Anwender über die Bedientastatur zu progremmieren.

R.6.2. Grenzwerteinrichtung, reduziert (A 001)

Die Grenzwertauslösung erfolgt nur durch die Amplituden der Meßgrößen. Jedem Meßkanal ist je ein oberer und ein unterer Grenzwert fest wie folgt zugeordnet:

Meßstelle	Oberer,	Unterer	Grenzwert
1	GW 1	GW 2	
2	GW 3	GW 4	
3	GW 5	GW 6	
4	GW 7	GW 8	
5	G₩ 9	GW 10	
6	GW 11	GW 12	

8.7. Uhrsynchronisation

Zur Gewährleistung des zeitsynchronen Laufes der Echtzeituhren mehrerer PMM 100 in einer Anlage ist eine Synchronisationsmöglichkeit vorgesehen. Über den Steuereingang SE 4 (Klemmen 96 und 97) wird bei Anlegen des Steuerstromsignals 20 mA die Sekundenschnellverstellung der Uhr zu 00 verstellt.

Dies geschieht so, daß bei Sekundenanzeigen bis 29 s die Sekundenanzeige zu 00 verstellt wird, ohne die Minutenanzeige zu verändern. Erfolgt die Steuersignalabgabe zum Zeitpunkt der Sekundenanzeige von 30 bis 59 s, so erfolgt bei Sekundenschnellverstellung zu 00 die Erhöhung der Linutenanzeige um 1.

Um einen Geräteverband von mehreren PMM 100 untereinander zu synchronisieren, verfügen die Geräte über ein Synchronisationsrelais (Klemmen 84 und 85), welches genau um 2.00 Uhr täglich geschlossen wird.

Ein PMM 100 übernimmt die MASTER-Funktion in einem solchen Geräteverband und synchronisiert die SLAVE-Geräte über sein Synchronisationsrelais gem. Zusammenschaltung nach Punkt 8.8.2.4.1.

- 8.8. Beschaltung der Anschlußelemente
- 8.8.1. Anordnung der Anschlüßelemente und Anschließen des Gerätes

An der Geräterückseite befinden sich die Anschlußelemente für die Ein-, Ausgangs- und Steuersignale sowie der Netzspannungsanschluß einschließlich dem Schutzleiteranschluß.

Das Anschließen des Gerätes erfolgt nach Anschlußbelegung Bild 8. Der zu verwendende Anschlußdraht muß verzinnt sein und einen Querschnitt von 0,2 bis 2,5 mm² aufweisen. Die Anschlußenden sind auf einer Länge von 7 mm abzuisolieren. Bei Verwendung von Litze ist diese an den Anschlußenden zu verdrillen und zu verzinnen. Das Anschlußende wird unter das Klemmstück der Anschlußklemme geschoben und mit der Schraube festgeklemmt. Hierzu ist ein Schraubendreher mit einer Klingenbreite und einem Schaftdurchmesser von maximal 3 mm zu verwenden. Bei größeren Klingenbreiten werden die Klemmenkörper beschädigt und demit die Sicherheitsbestimmungen verletzt.

8.8.1.1. Klemmenbelegung des PMM 100

Bezeichnung

Funktionsbedeutung

	alle Va	ri	ent en		Re.	lais			alt- nsistor	TTI-Aus
04	Netzspa	nnı	ung							
05	Netzspa	nnı	ung							
11.01	Eingeng	; +	Meßstelle	1						
12.01	n	-	**	1					•	
11.02	n	+	n	2						
12.02	•	-	•	2						
11.03	•	+	**	3						
12.03	R	-	n	3						
11.04	**	+) m	4						
12.04	**	-		4						
11.05	11	+	77	5						
12.05	n	-	**	5						
11.06	11	+	11	6						
12.06	17	-	11	6						
60					G₩	1	+	GW	1	GW 1
61					GW	1	-	G#	1	\perp
62					G₩	2	+	Œ₩	2	GW 2
63					GW	2	-	G₩	2	+ 5¥
64					G₩	3	+	GW	3	GW 3
65					СW	3	-	G₩	3	Τ
66					G₩	4	.+	G\i	4	GW 4
67					G₩	4	-	G\7	4	+ 5₹
68					GV7	5	+	G₩	5	GW 5
69					G₩	5	_	G/V	5	\perp
70					GW	6	+	G/4	6	G₩ 6
71			**		G₩	6	-	G.Y	6	+ 5₹
72					GW	7	+	G'Y	7	GN 7
73					G₩	7	-	G₩	7	Τ
74					GW	8	+	GW	8	GW 8
75					GW	8	-	G₩	8	+ 5 V
76					G₩	9	+	G/7	9	.GW 9
77					G₩	9	-	G₩	9	Τ
78					G₩	10	+	G\Y	10	GW 10

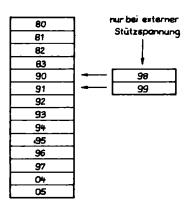
Bezeichnung

Funktionsbedeutung

	alle Varianten	Relais	Schalt- transistor	TTL-Aus- gang
79		GW 10	- GW 10	+ 5 V
80		G7/ 11	+ GW 11	GW 11
81		GW 11	- GW 11	1
82		GW 12	+ GW 12	GW 12
83		GW 12	- GW 12	+ 5 V
84	Synchronisations-			
	relais Uhr			
85	Synchronisations-			
	relais Uhr			
90 SE 1	+ externe Ereig-			
	nismarkierung			
91 SB 1	- externe Ereig-)	
	nismarkierung		}	
92 SE 2	+ Havariebetrieb/)	<u>.</u>	
	Störbetrieb/	1	Steuerwort)	
	ext.Papiertr.EIN/A	AUS (festzu	rregen 🦇	
93 SE 2	- Havariebetrieb/	}	}	
	Störbetrieb/	į	į	A 002
	ext.Papiertr.EIN/	AUS)	}	
9 4 SE 3	+ externe Quittierur	ıg	į	
95 SE 3	- externe Quittierur	Æ	}	
96 SE 4	+ Synchronisation Ut	ur.	į	
97 SE 4	- Synchronisation Uh	ur	}	
98	+ externe RAM Stütz-	- }	•	
	spann un g	{ anstelle	e der Klemme	90, 91
99	- externe RAM Stütz-	- }		1
	spannung	₹		

GW = diskreter Ausgang Grenzwert

84	63
85	64
11.01	<i>6</i> 5
12.01	66
11.02	67
12.02	68
11.03	69
12.03	70
11.04	71
12.04	72
11.05	73
12.05	74
11.06	75
12.06	76
60	77
.61	78
62	79



@ ±

Bild 8 Anschlußbelegung

8.8.2. Beschaltung

8.8.2.1. Netzanschluß

Die Netzspannungsleitung wird an die Klemmen 04/05 und der Schutzleiter an die mit Schutzleiterzeichen gekennzeichnete Schraubverbindung angeschlossen. Hach dem Anlegen der Netzspannung ist das Gerät betriebsbereit und zeigt seinen aktuellen Betriebszustand über das Display an. Die vor dem Ausschalten des Gerätes programmierte Betriebsart wird wieder eingenommen. Ist das Gerät nach dem Anschalten der Netzspannung nicht in Betrieb, sind die Sicherungen zu überprüfen.

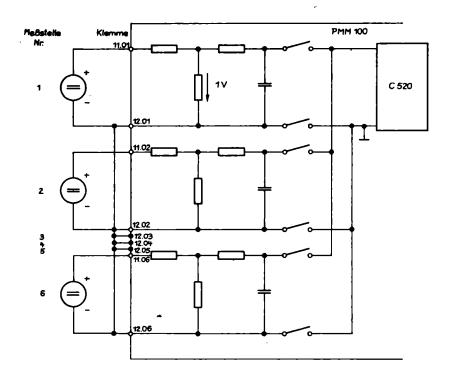
8.8.2.2. Anschluß der analogen Eingengssignale

Der PMW besitzt sechs analoge Eingenge für die Einheitssignale gemäß Punkt 4.1.

Technisch-physikalische Größen, die in Form natürlicher Signale abgebildet sind, müssen über Meßumformer in eines der Einheitssignale umgeformt werden. Der PMM 100 gestattet die beliebige Wahl der möglichen Einheitssignale je Eingangskanal. Die Eingangssignale werden hardwareseitig im Gerät festgelegt und sind bei der Gerätespezifikation anzugeben. Eine Besonderheit stellen die Eingangssignale 0...20 mA und 4...20 mA dar. Sie sind hardwareseitig identisch und werden über die Bedienung mittels Folientastatur unterschieden. Im Ablauf der Parameterprogrammierung "Meßbereiche" ist die Auswahl zwischen dem Eingangssignal 0...x oder 4...20 je Eingangskanal zwangsläufig.

Die analogen Eingänge sind auf Grund zyklischer Abfrage mittels Schutzgasrelais voneinander potentialgetrennt. Bas abgefragte Signal wird auf die interne Geräteerde durchgeschaltet.
Zur Reduzierung von Störeinflüssen durch Gleichtaktspannungen
wird die Verbindung aller sechs Minuseingangsklemmen mit einem
gemeinsamen Bezugspotential empfohlen. Dabei sind die Minusklemmen nicht beschalteter Eingänge mit einzubeziehen. Die
Verbindung zum gemeinsamen Bezugspotential darf einen Widerstand bis 1 kOhm besitzen, ohne daß die Störspannungsempfindlichkeit gegenüber den technischen Daten, Punkt 4.4., steigt.

a) Spannungseingänge



 $U_R = 1 V, 5 V oder 10 V$

Bild 9 Spannungsmessung

b) Stromeingänge

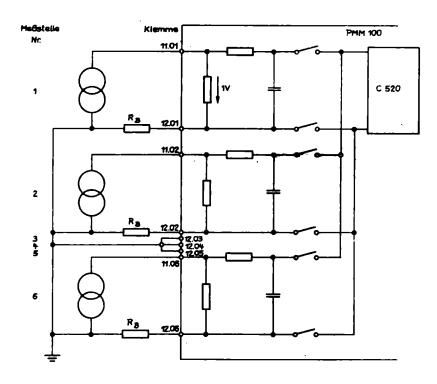


Bild 10 Strommessung

 R_{B} = Bürdenwiderstand, kleiner gleich 1 kOhm

 $I_R = 5$, 20 oder (4 bis 20) mA

Hinweis: Bei gezogener Eingengseinheit oder bei gezogenem Steckverbinder zur flexiblen Leiterplatte sind die Stromkreise offen

8.8.2.3. Steuersignaleingänge

Die vier Steuersignaleingänge des PMM 100 werden im Gerät über Optokoppler realisiert und sind untereinander und von der Elektronik potentialgetrennt. Sie sind mittels eines

~ 46

Stromsignals von

$$I = 20 \text{ mA} \pm 10 \%$$

anzusteuern.

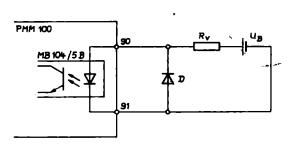


Bild 11 Steuersignaleingang

Die Steuerstrombegrenzung mittels $\boldsymbol{R}_{_{\boldsymbol{\nabla}}}$ berechnet sich:

$$R_{\mathbf{v}} = \frac{U_{\mathbf{B}} - 1.8 \text{ V}}{20 \text{ mA}}$$

Die Steuerstrombegrenzung und erforderlichen Falles der Verpolschutz mittels der Diode D sind extern vorzusehen.

8.8.2.4. Ausgangssignale

Als Ausgangssignale des Gerätes sind gem. Punkt 4.2. möglich:

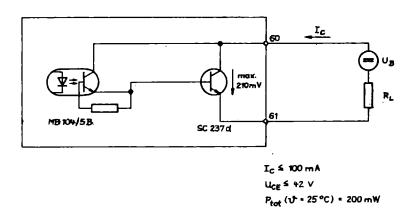


Bild 12 Schalttransistorausgang

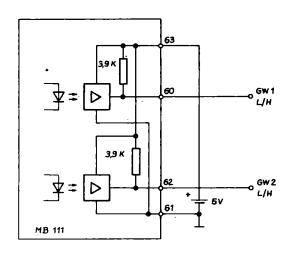


Bild 13 TTL-Ausgang

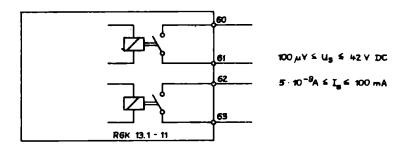


Bild 14 Relaisausgang

Jede Ausgangssignalvariante a, b oder c ist an eine Hardware-Spezifikation für alle 12 Ausgangskanäle gebunden und ist bei der Gerätespezifikation anzugeben.

8.8.2.4.1. Beschaltungsbeispiel Uhrensynchronisation

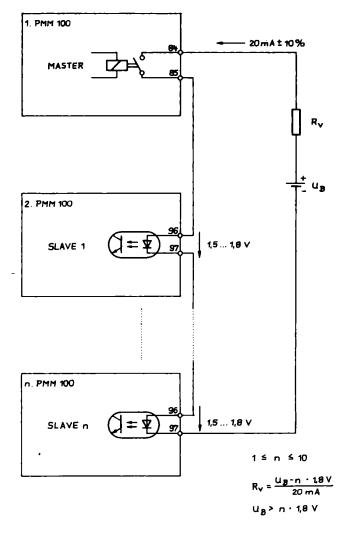


Bild 15 Uhrensynchronisation

8.8.2.4.2. Beschaltungsbeispiel für die Steuerung des Phil 100 über seine Ausgangssignale

a) TTL-Ausgang

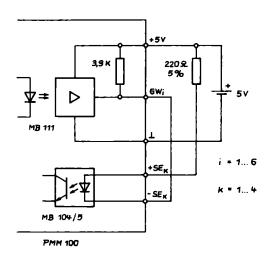


Bild 16 Steuerung vom TTL-Ausgangssignal

Der Steuereingang wird unter Verwenlung einer externen Spannungsquelle $U_B=5$ V ohne zusützliche Bauelemente mit dem TTI-Ausgang verbunden. Die Strombegrenzung übernimmt der geräteinterne Kollektorwiderstand von R = 560 Ohm. Der TTI- Ausgang liefert in dieser Anordnung, wegen Jer durch den Spannungsabfall des Steuereinganges verringerten Spannung, kein TTI-gerechtes Signal.

b) Grenzwert mit Schalttransistor- oder Relaisausgängen

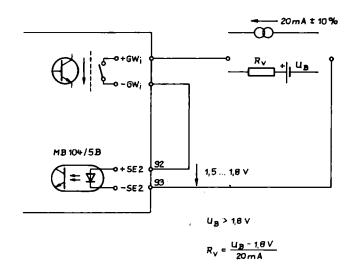
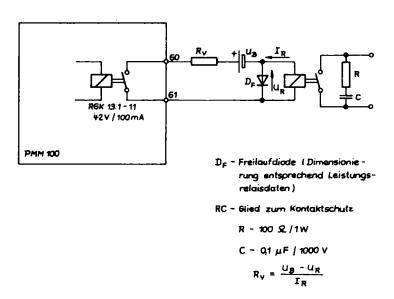


Bild 17 Steuerung vom Relaisausgangssignal

8.8.2.4.3. Beschaltungsbeispiel zur Relais- und Schützansteuerung



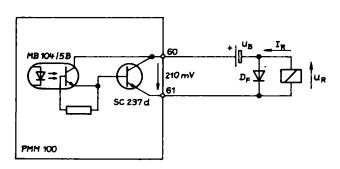


Bild 18 Schützansteuerung

8.9. Programmierung der Arbeitsparameter

In der vorliegenden Bedienungsanleiting wird die Programmierung des PMM 100 mit den Software-Varianten A 001 und A 002 dargestellt. Die Programmierung weiterer Software-Varianten, wie A 003, A 004, K 001 wird in gesonderten Anlagen zur Bedienungsanleitung dargestellt.

Grundsätzlich ist zu unterscheiden zwischen einer Parameterprogrammierung bei Erstinbetriebnahme eines Gerätes und einer Parameterprogrammierung zur Änderung der Arbeitsparameter im Einsatzfall.

Bei Erstinbetriebnahme ist die Programmierung nachfolgender Komplexe unbedingt erforderlich:

- Betriebsart
- Meßsignalart und Meßbereiche
- Auswahl der zu registrierenden Meßkanäle
- Uhrzeit und Datum
- Papiertransportgeschwindigkeit

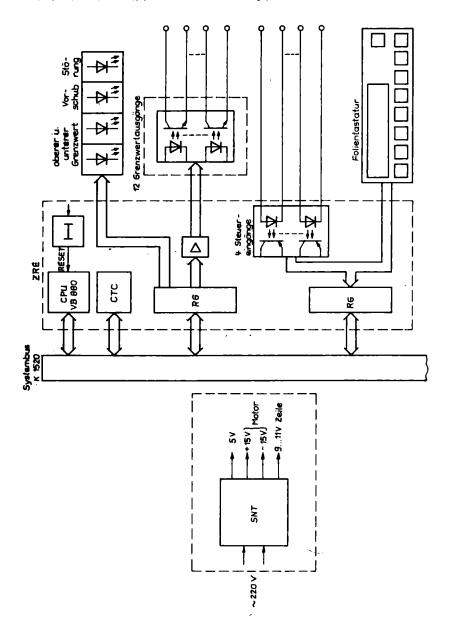
Zur Abarbeitung der einzelnen Programmierkomplexe sind die "Handlungsflußbilder" zu Hilfe zu nehmen. Die Zuordnung der Handlungsflußbilder zu den Programmierkomplexen enthält das Inhaltsverzeichnis unter Punkt 8.10.1. bis 8.11.4.

Zu den einzelnen Programmierkomplexen ist zu beachten:

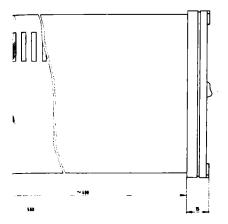
- Betriebsart

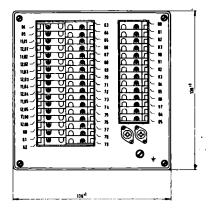
Das Gerät verfügt über die Betriebsarten

- 1 Einkanalschreiber Auswahl des Eingangskanals erfolgt über Einzelanwahl Registrierung und Verarbeitung der Meßgröße erfolgt nur für einen angewählten Eingangskanal
- 2 Mehrkanalschreiber (Normalbetrieb)
 Zyklische Verarbeitung und Registrierung der MeßgröBen aller angeschlossenen Kanäle 1 bis 6
- 3 Mehrkanalschreiber im Sparbetrieb. Zyklische Registrierung der Meßgrößen der angeschlossenen Kanäle
 1 bis 6. wenn eine Über- oder Unterschreitung der



Transportsicherung





Spannelement

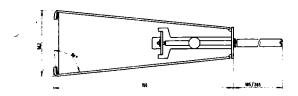
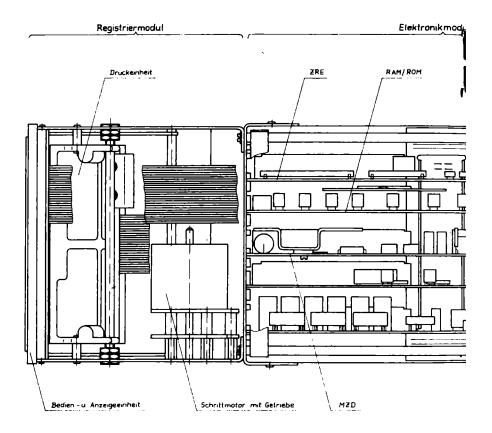


Bild 20



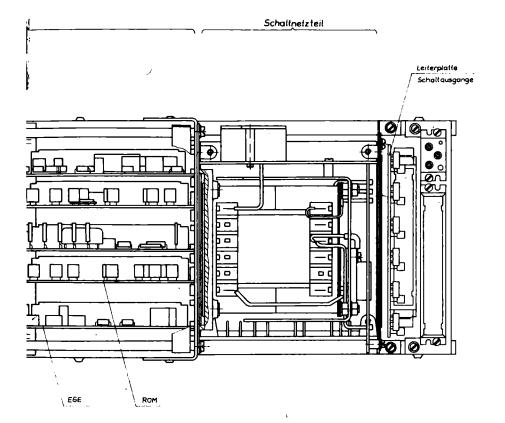
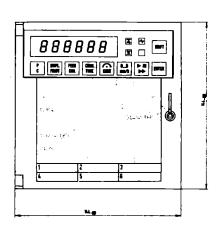
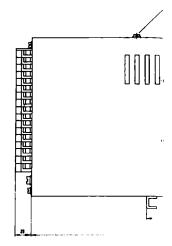


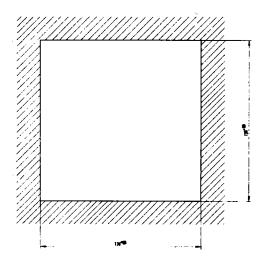
Bild 21

Geräle abmessungen





Tafelausschnitt



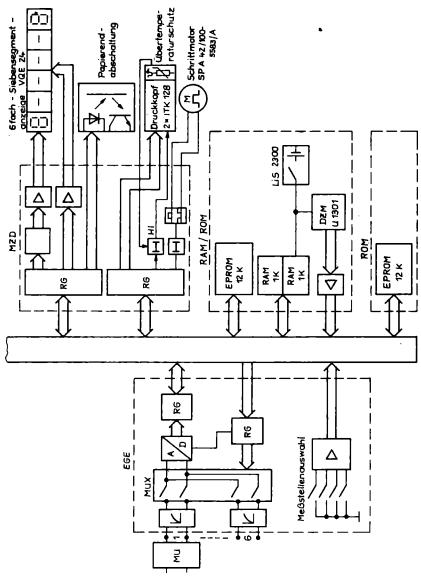


Bild 19

Grenzwerte für Sparbetrieb vorliegt. Zyklische Verarbeitung der Meßgrößen wird nicht beeinflußt (wie Mehrkanalschreiber).

- Meßsignalart und Meßbereiche Bei der Eingabe der Meßbereichsparemeter ist zu Beginn die Code-Ziffer für das an den Anschlußklemmen anliegende Einheitssignal unbedingt anzuwählen. Dabei bedeutet die Code-Ziffer

- Auswahl der zu registrierenden Meßkanäle

Aus den gemäß Pkt.8.2.2.eingeschalteten Eingangskanälen sind jene auszuwählen, die registriert werden sollen. Die Auswahl kann 1 bis 6 Kanäle beinhalten.

Die Programmierung erfolgt über eine zweistellige Code-Zahl. Die Bedeutung ist dem Schema zu entnehmen.

- 1 = Kanal soll registriert werden
- 0 = Kanal soll nicht registriert werden

Es entstehen gemäß Schema 2 dreistellige Dualzahlen.

Die Dezimalwerte dieser Dualzahlen sind als Code-Zahl dem Gerät vorzugeben.

In unserem Beispiel ware dies:

1.
$$\frac{2^2 \quad 2^1 \quad 2^0}{1 \quad 1 \quad 0 = 6}$$
 6: Meßstelle 5 und 6 wird registriert

2. 0 1 0 = 2: Meßstelle 2 wird registriert

In den PMM ist C.1 - 62 einzugeben.

Allgemeiner Hinweis

Die Programmierung der Arbeitsparameter des PMM 100 wird durch Betätigung der Taste "P" eingeleitet. Nach Einstellen des programmierten Paßwortes (gilt nicht für A 001) und dessen Quittierung mit ENTER wird das laufende Arbeitsprogramm unterbrochen und der Papiervorschub ausgeschaltet.

Eine Ausnahme bildet die Programmierung der Vorschubgeschwindigkeit des Registrierpepiers. Diese wird ohne vorherige Betätigung der Taste "P" vorgenommen. Die Übernahme der Parameter in den Speicher und der Abschluß der Programmierung erfolgt generell über die Betätigung der Taste "ENTER".

Die Perameter-Programmierbereitschaft des Gerätes wird durch das Blinken des Dezimelpunktes der 1. Ziffernstelle der Digitalenzeige kenntlich gemacht. Bei Übernahme des eingestellten Wertes in den Speicher durch Betätigung der Taste "ENTER" geht der Dezimelpunkt der 1. Ziffernstelle in Dauerleuchten über.

Zum Abschluß der Parameterprogrammierung und zur Kontrolle der Werte kann ein Ausdruck der Programmierwerte erfolgen. Bei der Parameterprogrammierung zur Anderung der Arbeitsparameter im Binsatzfall kann jeder beliebige Programmierkomplex oder Programmierunterkomplex einzeln angewählt und programmiert werden.

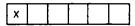
8.10. Handlungsflu3bilder zur Parameterprogrammierung des PMN 100

Verwendete Zeichen:

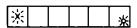
Anzeige



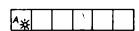
1. 2. 3. 4. 5. 6. Stelle der Anzeige



beliebige Ziffer aus 1 bis 9 in der 1. Stelle (2. - 6. Stelle dunkel)



blinkend Ziffer in der 1. Stelle und blinkender Dezimalbunkt in der 6. Stelle



Buchstabe A mit blinkendem Dezimalpunkt in der ersten Stelle

8.10.1. Programmierung bei unprogrammiertem Gerät

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
keine 	* * * * * *	Nicht programmiertes Ge- rät an Netz angeschlossen Anzeige Betriebsart (Einfachschrieb) Fortsetzung wie unter
		8.10.4.

8.10.2. Pasworteingabe zur Freigabe der Programmierung (Gilt nicht für A 001)

Tastenbetüti- gung	Anzeige	∄rl ïut erungen
	1 1 5 0 0 0	Gerät arbeitet in einer der Betriebsarten (Bin- fach-, Mehrfachschrieb oder Sparbetrieb) Anzeige einer Meßstelle.
P 	× × × ×	Diese Anzeige erscheint nur, wenn der PAN be- reits programmiert ist. Das Gerät arbeitet wei- ter im Schreibbetrieb. Das bereits programmier-
ENTER	.₩ X	te Paswort wird eingegeben und mit EMTER quittiert. Bei Thereinstimmung wird der Schreibbetrieb unterbrochen und es erscheint die Anzeige der Betriebsart. Bei falscher Eingabe wird wieder die meletable angezeigt.

8.10.3. Programmierung Paßwort (Gilt nicht für A 001)

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläut erungen
1	o X .	Anzeige der Betriebsart
FEED	A* 0	Auswahlanzeige für Pro- gramm. des Paßwortes
ENTER	A. 0	Quittieren d. Auswahl- anzelge
	A* XXXX	Anzeige des programm. Paßwortes
09		Inderung des Paßwortes durch Taste 09
ENTER	A _O × × × ×	Quittieren durch Taste ENTER
ENTER	A [*] 0 0	
ENTER	o x	Anzeige der Betriebsart

8.10.4. Auswahl der Betriebsart

Tastenbetäti-	Anzeige	Erläuterungen
gung		
ENTER	※ × x st.5 st.6	Auswahl Betriebsart! .Anfangsanzeige der be- reits programm. Be- triebsart . Anderung mit Taste 09
ENTER	o xx	St 5: 1: Einfachschrieb 2: Mehrfachschrieb 3: Sparbetrieb St 6: 0: ohne Anwender- progr.(nur bei A 004) 1: mit Anwender- progr.(nur bei A 004) Quittierung Betriebs- art! Sind für die ange- wählte Betriebsart noch nicht die notwendigen Parameter eingegeben, ist die Quittierung nicht möglich. Der DPkt. (1. Stelle) blinkt weiter.
FEED	A _茶 X	Ubergang zur programmier- ten Betriebsart! Anzeige der Meßwerte (Mst. 1). Auswahl Programmiergrup- pe durch Taste FEED!

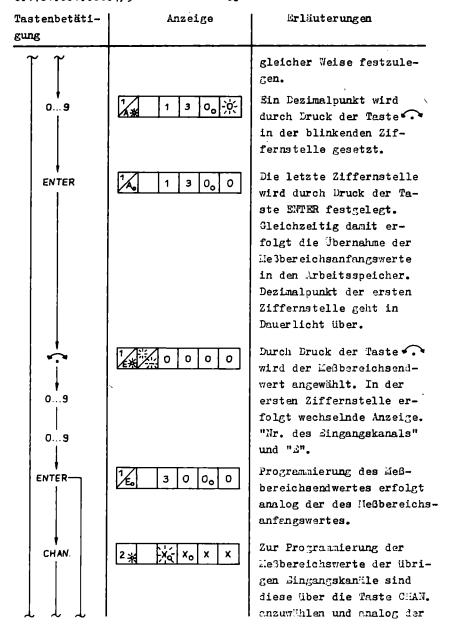
Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
ENTER	A	A 0: Programmierung Paß- wort (gilt nicht für A 001) A 1: Skalierung Meßberei- che A 2: Grenzwerte/extern (A 001 bzw. A 002) A 3: Grenzwerte/Sparbe- trieb (nicht bei A 001) A 4: Zuordnung/Schaltaus- gänge (nur bei A 003) A 5: Programmierung Zeit- plansollwertgeber (nur bei A 003) A 6: Ordinatenmarkierung variabel (nur bei A 002 und A 004) A 7: Parametereingabe Anwendersoftware (nur bei A 004) Quittierung Auswahlanzeige Programmiergruppe! Weiterschalten zum 1. Pro- grammiergruppe! Siehe Programmiervor- schriften für entspr. Programmiergruppe

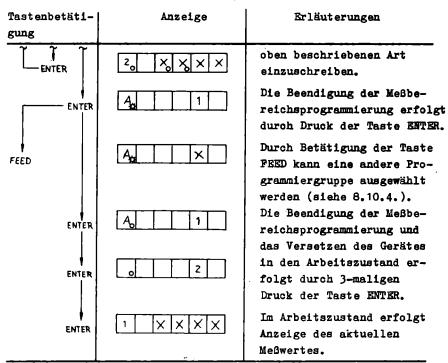
8.10.5. Skalierung der Meßbereiche

i	
* ×	Aufruf der eingestellten Betriebsart durch Taste P, ggf. Veränderung dieser mittels Taste O9. Die eingestellte Betriebsart muß die zu programmieren- den Parameter beinhalten. Ist diese Bedingung nicht erfüllt, ist der Übergang zum Normalbetrieb nicht möglich (beim Quittieren der bereits festgeschrie- benen Betriebsart durch Taste ENTER beginnt Dezi- malpunkt an 1. Stelle wieder zu blinken).
o x	Quittierung durch Taste ENTER
A	Auswahlanz.f.Programm.d. Meßbereiche
A o 1	Quittieren d. Auswahlanzeige
X x X X St.1 St.4 St.5 St.6	Programmierung Singangs- sign., Fühlertyp St.1:Heßstelle 16) mit 79}Taste CHAN. (nur bei A 004)
	A

Tastenbetäti-	Anzeige	Erläuterungen
gung		
7 7		St.4:Ø:Eing. Ø
		1: " ,420 mA
		St.5.Fühlertyp: ØØ ohne
- - - -		6 Linearisierung
		(nicht bei ▲ 001)
1. 1		Ø1:Zeitbasis s ⁻¹
		(ohne Linearisie- für
		rung) Inte-
		Ø2:Zeitbasis min-1 gra-
1 1		(ohne Linearisie- tion
1 1		rung) nur
1 1		Ø3:Zeitbasis h ⁻¹ Mst.1
		(ohne Linearisie- Mst.2
		rung)
		Ø4:Fe-Ko (mit Line-
		arisierung)
1 1		Ø5:Fe-CuNi (mit Li-
		nearisierung)
		Ø6:NiCr-NiAl (mit
1 1		Linearisierung)
		Ø7:PtRh10-Pt (mit
		Linearisierung)
		Ø8:PtRh30-PtRh6(mit
1 1		Linearisierung)
		Ø9:CH-Kp (mit Linea-
1 1		risierung)
		1 Ø:Pt 100 (mit Li-
		nearisierung)
		11:Cu53 (mit Linea-
		risierung)
		12.:Linearisierung durch
		Anwender (gilt nur
		für A 004)
ENTER	\times \times \times	Quittieren durch ENTER
CHAN		Durch ein- oder mehrmaliges
		Drücken von CHAN. kann an je-
* * * *	ļ	der beliebigen Stelle die An-

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
CHAN.		wahl des Eingangskanals erfolgen. Es erscheint die Anzeige für Program- mierung Fühlertyp.
	0000	Aufruf des Me3bereichsan- fangswertes durch Druck der Taste . Wech- selnde Anzeige "Nr. des Eingangskanals" und "A" in der ersten Ziffern- stelle. Wechselnde Anzei- ge des Vorzeichens in der zweiten Ziffernstelle (pos.Vorzeichen Dun- kelsteuerung der Ziffern- stelle)
eo	1/4 -0-0 0 0	Festlegen des Vorzeichens durch Druck der Taste O9 im Moment der An-
09	1 0 0	zeige des gewünschten Vorzeichens. Gleichzeitig damit beginnt die nüchste Ziffernstelle zu blinken und nach 4 s in ihrem müglichen Jertebereich
09 (setzen d. Dezimal-	1 3 O	zyklisch in secRhythmus durchzulaufen. Festlegen des Wertes durch Druck der Taste 09 im Moment der Anzeige der gewähnschten Werte und damit gleichzeitig Umscheltung auf die nüchstfolgende



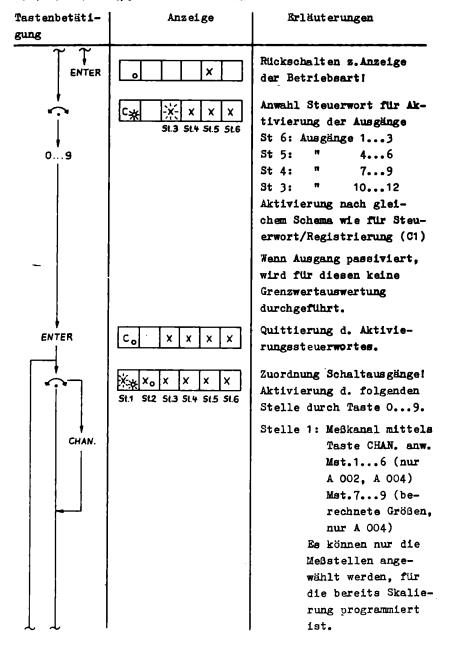


8.10.6. Auswahl der zu registrierenden Meßkanäle (siehe S. 56)

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
P		Aufruf der eingestellten Betriebsart durch Taste P.
ENTER		Quittierung durch Druck auf Taste ENTER.
SHIFT		Wechsel der Belegungsebene der Tastatur. Taste SHIFT drücken.
CODE	C ₂₂ 1 × × × St.4	Anwahl des Codewortes C1 (Codewort für die Auswahl der zu registrierenden Me3kenäle) durch Druck
SHIFT		der Taste C. Die 5. Ziffernstelle be- ginnt zu blinken und läuft

Tastenbetäti-	Anzeige	Er läut erungen
O9 ENTER ENTER	C ₂₀ 1	in ihrem Meßbereich O7 zyklisch durch. St.4: für Kanäle 79, es können max. nur 6 von 9 Ka- nälen registriert werden (nur bei A 004). Festlegen der 5. Ziffern- stelle durch Druck der Ta- sten SHIFT und O9 im Moment der Anzeige des ge- winschten Wertes. Gleich- zeitig beginnt die 6. Zif- fernstelle zu blinken und zyklisch durchzulaufen. Festlegung der 6. Ziffern- stelle durch Druck der Ta- ste ENTER, gleichzeitig erfolgt die Übernahme des Codewortes C1 in den Ar- beitsspeicher. Dezimalpunkt der 1. Ziffernstelle geht in Dauerlicht über. Beendigung der Programmie- rung durch 2-maligen Druck der Taste ENTER.

8.10.7. Grenzwerte/extern für Varianten A 002 und A 004 Tastenbetäti-Anzeige Erläuterungen gung Anzeige quittierte Be-FEÉD triebsarti FEED Auswahlanzeige für Grenz-2 FEED werte/extern! Quittierung Auswahlanzei-2 ge/Grenzwerte!



Tastenbetäti- gung	Anzeige	Brläuterungen
09	×. id××××	Stelle 2: Schaltausg.112 mit Taste CHAN. anwählen (19; A=10; E=f1;C=12).
CHAN.	2. 2. × × ×	Beim Umschalten mit Taste CHAN. auf den nächsten Ausgangs- kanal, wird in der Stelle 1 der bereits für diesen Aus- gang programmierte Meßkanal angezeigt. Dieser wird im Wechselbetrieb mit dem Meß- kanal angezeigt, der vor Be- tätigung von Taste CHAN. in Stelle 1 festgelegt war. Ist noch kein Meßkanal für den Ausgang programmiert, wird in Stelle 1 der Meßkanal an- gezeigt, der vor Betätigung der Taste CHAN. festgelegt war.
09	XXXXXX	Stelle 3: Sollwert/Grenzwert mittels Taste Ø9 Ø: Grenzwert (Ereignismar- kierung, Sonderregime/Anzeige) 1: Sollwert (ohne Ereignis- markierung, ohne Sonderregime/ Anzeige). Durch Betätigung der Taste Ø9 wird die Stelle 3 der Anzeige aktiviert. In Stelle 1 bleibt der Meßkanal gültig, der zum Zeitpunkt der Tasten- betätigung angezeigt wurde. Dasselbe trifft für die Taste ENTER zu.

O9 festlegen. Ø: Amplitude 1: Änderungsgeschwindigkeit Stelle 5: Zeitbasis für Auswertenden Änderungsgeschwindigkeit mittels Taste Ø9 fest- legen. Ø: min-1 (Zeitbasis für programm. Grenzwert/Soll- wert 1: sec-1 (Sollwert) (Bei sec-1 sind maximal nur 50 % bezogen auf Spanne program- mierbar) Stelle 6: Filterwert (O9) mit Ta- ste O9 festlegen. Der Filterwert wird nach folgen der Beziehung berechnet: t = Filterwert x 1,9 s (V: 2600 mm/h) t = Filterwert x 480 ms (V: 12002000 mm/h) t = Filterwert x 400 ms (V: 3600 mm/h) t = Filterwert x 240 ms (V: 6000 mm/h) t = Filterwert x 120 ms (V: 6000 mm/h) Quittieren der Zuordnungen!	Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
Anwahl des Programmier-		· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	Auswertemodus mittels Taste O9 festlegen. Ø: Amplitude 1: Änderungsgeschwindigkeit Stelle 5: Zeitbasis für Auswertenden Änderungsgeschwindigkeit mittels Taste Ø9 fest- legen. Ø: min 1 (Zeitbasis für programm. Grenzwert/Soll- wert 1: sec 1 (Sollwert) (Bei sec 1 sind maximal nur 50 % bezogen auf Spanne program- mierbar) Stelle 6: Filterwert (O9) mit Ta- ste O9 festlegen. Der Filterwert wird nach folgen- der Beziehung berechnet: t = Filterwert x 1,9 s (V: 2600 mm/h) t = Filterwert x 400 ms (V: 12002000 mm/h) t = Filterwert x 240 ms (V: 3600 mm/h) t = Filterwert x 240 ms (V: 6000 mm/h) t = Filterwert x 120 ms

Tastenbetäti-	Anzeige	Brläuterungen
ENTER	Anseige	Stelle 1: Wechsel der Anzeige zwischen Nr. des Schaltausganges und Art des Grenzwertes (U: Un- terwert bzw. 0: Oberwert). Festlegung von Ux bzw. 0x durch Taste , wenn Stelle 2 aktiviert. (Blin- ken der Anzeige) und wenn an Stelle 1 die Art des Grenz- wertes (O/U) angezeigt wird. Umschalten von U auf O und umgekehrt. Stelle 26: Wahl des Ziffernwertes mit Taste \$9, Einstellen des Dezimalpunktes mit (Analog Programmierung Meß- bereich). Dezimalpunkteingabe an Stelle 2 nur möglich, wenn an Stelle 1 Nr. des Schalt- ausganges angezeigt wird. Lö- schen des Grenzwertes durch Eingabe des Meßbereichsan- fangs. St.2 Wechsel von - u. Dun- kelst. Quittieren Grenzwert/Soll- wert! Widersprüchliche Werte (außerhalb der Meßbereichs- grenzen, > 50 %, bezogen auf Spanne bei sec 1, falsch ge- setzter Dezimalpunkt) werden
		nicht übernommen. Nach Quit- tierung mittels . Wei- terschalten auf Zuordnungs-
Ţ		terschalten auf Zuordnungs-

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Krläut erungen
	-	anzeige für folgenden Schalt- ausgang.
FEED	A. 2	Auswahlanzeige für Grenzwer- te/extern (nicht quittiert). Durch Betätigung der Taste FEED kann eine andere Pro- grammiergruppe angewählt werden. (Siehe 8.10.4.)
ENTER	A ₀ 2	Auswahlanzeige für Grenz- werte/extern
ENTER	o X	Anzeige der Betriebsart!

8.10.8. Grenzwerte/extern für Variante A 001

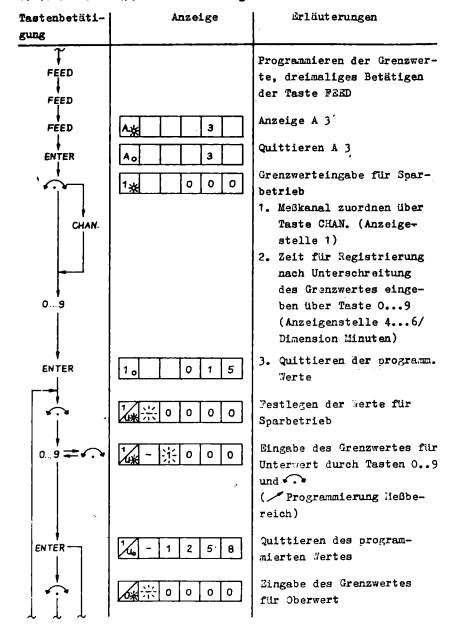
Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
P ENTER		Aufruf der eingestellten Betriebsart. Quittierung durch Taste ENTER
FEED	A* 1	Aufruf der Auswahl der Parametergruppe durch Taste FEED (A 1,2,1).
FEED	A ** 2	Anwahl der Parametergrup- pe A2 - für "Grenzwerte extern" - durch Tasten- druck FEED. Die Anwahl A2 ist nur möglich, wenn mindestens ein Meß- kanal skaliert worden ist. Die Anwahl erfolgt im unquittierten Zustand A1.
ENTER	A o 2	Quittierung A2 durch Ta- ste ENTER.
	2 C 0, 0	Anwahl zur Programmierung der "Grenzwerte extern" durch Testendruck
CHAN.	2 00 5 0	Durch Drücken der Taste CHAN, kann jeder belie-
CHAN.	€ 4 0 0 ₀ 0	bige Bingangskanal ange- wählt werden, vorausge- setzt, der Meßbereich

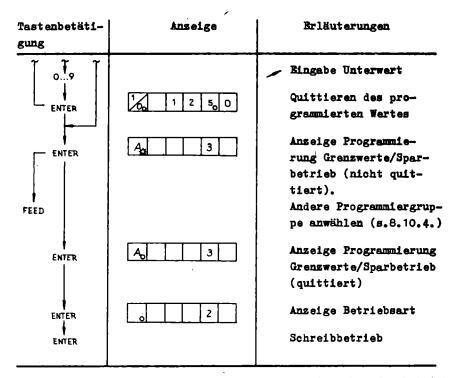
Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
77		für diesen Kanal ist pro- grammiert.
		26. Ziffernstelle: Vor- zeichen und Zahlenwert des entsprechenden Grenzwertes (Speicherinhalt).
		Festlegen der Werte für "Grenzwert extern" Blin- ken der 2. Ziffernstelle mit "-" und Dunkelsteue- rung.
eo	;ż; o o, o	Festlegen des Vorzeichens durch Tastendruck 09 im Moment des gewünschten
	1 3 0 0 0	Vorzeichens. Gleichzeitig wird die nächste Ziffern- stelle aktiviert.
eo	4. 法00	Festlegen der Amplituden- grenzwerte sowie des Dezi- malpunktes (über Taste *. * in der entsprechenden Zif- fernstelle) erfolgt ana-
09	40 5 元 0	log der Skalierung der Meßbereiche (siehe 8.10.9.)
ENTER	16 40 5 0 0	Quittierung und Überfiehme der Programmierwerte in den Arbeitsspeicher, wenn der Grenzwert innerhalb des skalierten Meßberei- ches liegt.
	1 0 0, 0	Im_quittierten_Zustand wird durch Tastendruck ••• in der 1. Ziffernstelle

6.1701.001.00:	04/5 - 76	-
Tastenbetäti- gung	Anz ei ge	Erläuterungen
09		der Unterwert in Oberwert (0) umgeschaltet und durch analoge Bedienhandlungen der Vert festgelegt.
: Enter 	A ₀ 2	Weitere Quittierung des eingeschriebenen Grenzwer-
ENTER	0 2	tes führt zur Anzeige A2 und Betriebsart 2.
8.10.9. Grenzw	ertsignalisation währe	end des Schreibbetriebes
Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläut erungen

Übergang in den Schreib-ENTER 70 8 betrieb aus der quittierten Betriebsart "Programmieren" durch Tastendruck ENTER. Bei Grenzwertüber- bzw. Grenzwertunter -50 schreitung Kanal 1 -unterschreitung schaltet der zugeordnete Grenzwertausgang und die Leuchtdio-Blinken de für Ober- bzw. Unterwert blinkt dann, wenn der angewählte Meßkanal eine Grenzwertüberschreitung hat. Der Vorschub wird bei Grenzwertauslösung zwangsweise eingeschaltet. Gleichzeitig wird am linken Schriebrand eine Areignismerkierung, bestehend aus Uhrzeit (h, min)

Tastenbetäti- gung	Anzeige	årläut erungen
ENTER	1 2 5 ₀ 8 8 Dauer-licht	und Symbole für Grenz- wertauslösung (ohne Ken- nung als Ober- oder Un- terwert), ausgedruckt (z.B. 12.36 m JC). Die- se Ereignismarkierung er- folgt nur bei der ersten Grenzwertüberschreitung. Nach Quittierung der Grenzwertunterschreitung durch Taste ENTER oder ex- ternen Steuereingang er- folgt der Ausdruck der oben genannten Ereignis- markierung, jedoch am rechten Schriebrand. Die blinkende Leuchtdiode geht in Dauerlicht über, solange der Grenzwert überschritten ist. Kehrt der Meßwert in den Normalbereich zurück, er- lischt die Leuchtdiode. Die Siebensegmentanzeige wird von der Grenzwert- auslösung nicht beeinflußt.
8.10.10. Programmieren der Grenzwerte für Sparbetrieb		
Tastenbetäti- gung	Anzeig e	Arläuterungen
P	o 2	Programmierung des Gerlites Anzeige Betriebsart
FEED		THE CLEAN TO SELECT

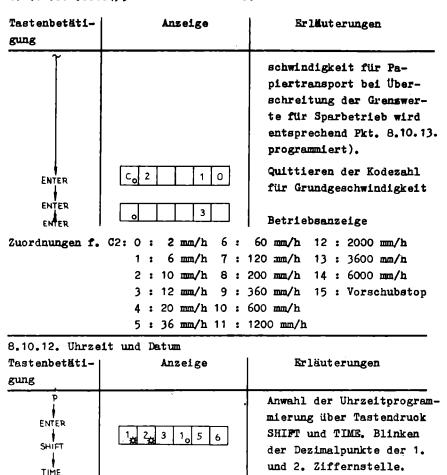




8.10.11. Programmieren der Grundgeschwindigkeit v bei Sparbetrieb Tastenbetäti- | Anzeige | Erläuterungen

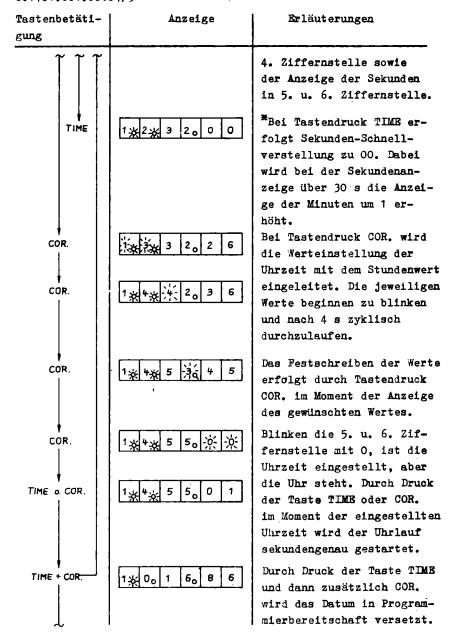
Tastenbetäti- gung	Anzėige	Erläuterungen
P ENTER	o 3	Anzeige Betriebsart
CODE		Programmieren der Grundgeschwindigkeit des Papiertransports durch zweimaliges Be-
CODE O9		tätigen der Taste CODE. Eingabe der Grundge- schwindigkeit (Kode- zahl & Tabelle) durch Taste O9. (Die Ge-

COR. -



Durch Druck der Taste COR.

wird Stellbereitschaft hergestellt - zusätzliches Blinken des Dezimalpunktes in der



Anzeige	drläuterungen
1	Die Datumsanzeige beinhaltet den Monat in der 1. und 2. Ziffernstelle, den Tag in der 3. und 4. Ziffernstelle und das Jahr (z.B. 86) in der 5. und 5. Ziffernstelle.
1 3 2 0 1 5 6 8 6	Die derteinstellung erfolgt analog der Verfahrensweise der Uhrzeit, beginnend mit Monat (112), Tag- Zehner (0,1,2,3,0), Tag- Ziner (09), Jahr- Zehner (8,9,0,1,8), Jahr- Ziner (09).
1 2 1 日 5 6	Nach Abschluß der Jert- einstellung für Uhrzeit und Datum wird durch
1※2。1 8。8 方	Quittierung die vorher eingestellte Betriebs-
1 × 4 × 5 7 0 2 6	art wirksam.
	1 × 2 0 1 6 8 6 1 × 2 0 1 6 8 6 1 × 2 0 1 8 0 9 6 1 × 2 0 1 8 0 9 6

8.10.13. Papiertransportgeschwindigkeit

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
SHIFT mm h	d, 3600	Anwahl der eingestellten Papiertransportgeschwin- digkeit durch Druck der Taste mm/h.
mmh	d. 1 2 0	Durch ein- oder mehrmali- gen Druck der Taste mm/h wird die gewünschte Pa- piertransportgeschwindig- keit aus dem Wertebereich ausgewählt. Achtung bei Betriebsart Sparbetrieb! Ist die Grundgeschwindigkeit (Progr. mit C2, Pkt.8.10.11.) wirksam, wird diese bei Anwahl der Vorschubge- schwindigkeit angezeigt. Erfolgt eine Quittierung, wird die angezeigte Ge- schwindigkeit eingespei- chert und wird wirksam, wenn ein Grenzwert für Sparbetrieb überschritten wird. Ist mind. ein Grenz- wert für Sparbetrieb über- schritten, wird nach Quit- tierung die angezeigte Ge- schwindigkeit sofort wirk- sam. Die Rückkehr von der Anzeige der Vorschubge- schwindigkeit zur Normal- anzeige ohne Quittierung

Tastenbetäti-	Anzeige	Erläuterungen
gung		
		kann mittels Taste C erfolgen.
ENTER	d ₀ 1 2 0	Durch Druck der Taste ENTER erfolgt Übernahme
Ì		des ausgewählten Wertes
		in den Arbeitsspeicher,
1		Dezimalpunkt der 1. Zif-
		fernstelle geht, in Dauer- licht über.
		Beendigung der Program-
		mierung durch nochmali-
		gen Druck der Taste
ENTER		ENTER. Im Sparbetrieb
		ist V = 12000 mm/h
1		nicht programmierbar.

8.10.14. Programmierwerte - Ausdruck '

Tastenbetäti-	Anzeige	Erläuterungen
P	2	
ENTER SHIFT	o 2	
PRINT		Es erfolgt ein Ausdruck der im Gerät programmierten Ar- beitsparameter entsprechend der gewählten Betriebsart.

Tastenbetäti- gung	Anz ei ge	Erläuterungen
ENTER		Durch Druck der Tagte ENTER <u>nach</u> vollständigem Ausdruck wird das Gerät in den Arbeitszustand ver- setzt.

8.10.15. Programmieren der Funktionszuordnung der Steuereingänge

Tastenbetäti-	Anzeige	Erläuterungen
ENTER CODE CODE CODE	C, 5 ××	Anzeige der Betriebsart Programmieren der Funkti- onszuordnung der Steuer- eingänge durch dreimaliges Betätigen der Taste CODE. Singabe der Funktion der Steuereingänge (Kodezahl 2 Tabelle) durch Taste O9.
ENTER	Co 5 0 1 Beispiel	Quittieren der Kodezahl für die Steuereingangs- zuordnung.
ENTER ENTER	o X	Anzeige Betriebsart

Zuordnung der Belegung der externen Steuereingsinge zur CODE-Ziffer C 5 von 1 bis 9 (A 002 und A 004) von 1 bis 10 (A 003)

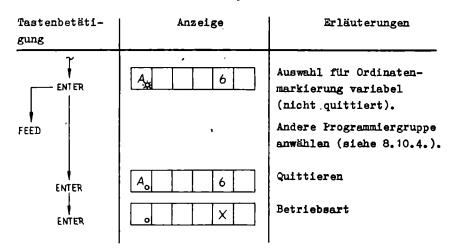
							((22	
Code-Ziffer					-	5	3	4
Steuereingeng	1	Klemme 90	90	+	5 PG	5 PG	5 PG	externe Ereignis-
NI NI			91				1	markierung
	8	=	92	+	Havariebe-	Störbe-	Papier-	Haveriebetrieb
			93	1	trieb (nicht	it trieb (ni	oht vorsohub	trieb (nicht vorschub (nicht bei A 003)
					bef A 003)	bet A 003)) extern	
	3	E	94	+	Quittie-	Quittie-	Quittie-	Quittierunge-
		e	95	ı	rungseign.	rungseign.	. rungseign.	
`	4	E	96	+	Synohro-	Synchro-	Synohro-	Synchronisation
			26	ı	nisation	nisation	nisation	Jur
					Uhr	Tq n	Tur	
Code-Ziffer	5		9		7	8	6	10 (nur für A 003)
St 1	externe	•	externe	*	Weßstellen	Meßstellen Meßstellen	Maßatellen	Wellstart/
	Feignie-		Ereignis-	3	Welter-	Weiter-	Welter-	Ricksetzen 280
	markierung		markierung		schalten	schalten	schalten	
2	Störbetrieb Papier-	1eb Pa	apier-	=	Haveriebe-	Störbetrieb Papier-	Papier-	Unterbrechung/
	(nicht bei		vorschub	4	trieb (nicht (nicht bei	(nicht bei	vorschub	Portsetzung
	A 003)	.0	extern	م	bel A 003)	A 003)	extern	294
3	Quittie-		Quittie-	ď	Quittie-	Quittie-	Quittie-	Quittlerungs-
	rungssign.		rungssign.	ㅂ	rungssign.	rungssign.	rungssign.	signal
4	Synchro-		Synchro-	0,	Synchro-	Synchro-	Synchro-	Synchronisation
	nisation		nisation	ы	nisation	nisetion	nisation	dh.
	Jul	ņ	rqu.	=	Uhr	Thr.	Upr	
				ı				

8.10.16. Festlegung für zyklischen Ausdruck der Integrationswerte

Tastenbe tä ti- gung	Anzeige	Erläut erung en
CODE	X	Anzeige der Betriebsart
CODE CODE	(mg 6 1 X	Programmieren des Kode- wortes für das zyklische Ausdrucken der Integra- tionswerte. (Für Meßstel- le 1 und 2 gültig.) St. 6 0 2 kein Ausdruck
09		1 ≏ Ausdruck nach 4 h 2 ≏ Ausdruck nach
		8 h 3 Ausdruck nach 24 h
		Der zyklische Ausdruck bezieht sich auf die zu- erst gestartete Integra- tionsberechnung für einen Meßkanal
ENTER	C _o 6 ×	Quittieren des Kodewortes
ENTER		Anzeige der Betriebsart
	i e	

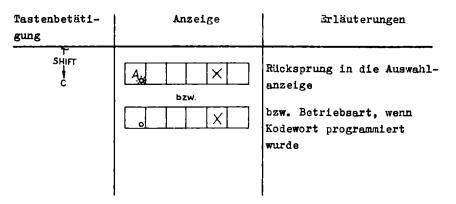
8.10.17. Ordinatenmarkierung variabel

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
		Anzeige quittierte Be- triebsart
FEED (5 mal)	A ₃₃ 6	Auswahlanzeige für Ordi- natenmarkierung variabel. Es können 9 Ordinatenmar-
ENTER		kierungen variabel von 0199 % ausgedruckt werden. Die Ordinaten- markierungen 0 und 100 % werden generell gedruckt. Werden keine Ordinaten- markierungen programmiert (Eingabe 0 %), wird der Ausdruck der Ordinaten- markierung mit 0,25, 50, 75, 100 % festgelegt.
	ogii ××	Anzeige Ordinatenmarkie- rung Nr. 1 in der Stelle 2.
CHAN.	ou X	Mit Taste CHAN. kann auf die folgende Markierung ungeschaltet werden, wenn Stelle 2 aktiviert ist.
09	O ₃ X X X	Eingabe der Ordinaten- markierung in Anzeige- stelle 5 (10 ¹ %) und in Stelle 6 (10 ⁰ %). Löschen der Ordinatenmarkierung durch Eingabe 00 %.
ENTER		Quittieren der Ordinaten- markierung



8.10.18. Korrektur von Eingaben

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
ENTER 	× × × ×	Beliebige Anzeige beim Programmieren quittiert (Betriebsart, Auswahlan- zeige, Meßbereichsskalie- rung, Grenzwert)
C	×, × × ×	Durch Taste C wird die Quittierung aufgehoben und die Programmierung kann korrigiert werden. (Beachte: Me3bereichs-werte und Crenzwerte werden nicht gelöscht durch Betätigung der Taste C).
	\times \times \times \times	Beliebige Anzeige beim Programmieren nicht quittiert.



8.11. Anzeigefunktionen während des Normalbetriebes

8.11.1. Meßstellenumschaltung

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläut erungen
	1 - × × × _o ×	Anzeige Meßkanal 1 (wenn vom Programmieren in den Schreibbetrieb überge- gangen wird).
CHAN.	\times \times \times \times	Durch Druck auf Taste CHAN. kann jeder Meßkanal angezeigt werden. (Kanä- le, für die keine Meßbe- reichsskalierung erfolg- te, werden nicht angezeigt).
CHAN.	× ××××	Wird nach dem letzten skalierten Meßkanal die Taste CHAN. betätigt, erfolgt eine zyklische Anzeige (5 sec) der Ka- näle. (Es werden nur die Kanäle angezeigt, für die Registrierung und

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
		Skalierung programmiert ist). Die zyklische Anzeige wird durch blinkenden Dezimalpunkt in Stelle 6 markiert. Bei Einzelschrieb entfällt die zyklische Anzeige.
CHAN.	1 - × × × × ×	wird durch Betätigung der Taste CHAN, unterbrochen.

8.11.2. Anzeige Uhrzeit/Datum

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
SHIFT	\times - \times \times \times	Anzeige Meßkanal
TIME -	$\times \times \times \times \times \times$	Anzeige der Uhrzeit (Stunden, Minuten, Sekunden)
TIME	\times \times \times \times \times	Anzeige des Datums (Monat, Tag, Jahr)
ENTER	\times - \times \times \times	Anzeige Meßkanel

8.11.3. Dunkelsteuerung der Anzeige

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
	$\times - \times \times \times$	Anzeige Meßkanal
DISPL		Durch Taste DISPL. kann die Anzeige dunkel ge- tastet werden. Die Mar- kierung für Dunkel- steuerung der Anzeige erfolgt durch den Dezi- malpunkt in Stelle 6.
DISPL.	$\times - \times \times \times \times$	Aufhebung der Dunkel- steuerung durch Betäti- gung von Taste DISPL (Die Dunkelsteuerung der Anzeige wird durch Grenzwertüberschreitung, Havarie- und Störbetrieb- auslösung, Anwahl Uhr- zeit, Programmierung Vorschubgeschwindigkeit und Einleitung Program- mierung aufgehoben).

9.11.4. Bedienhandlung für Integration

Tastenbetäti- gung	Anzeige	Erläuterungen
COR.	1 - 1 2 50 0	Anzeige der Meßstelle, für die Integrationswert berechnet werden soll. Start Integrationswert-berechnung für angezeigten Meßkanal bzw. Rücksetzen oder Neustart, wenn Start Integration bereits erfolgt ist. (Siehe Pkt. 8.3.3.10.)
CODE		Unterbrechung bzw. Fort- setzung (nach Unterbre- chung) der Integrations- wertberechnung für den angezeigten Meßkanal. (Siehe Pkt. 8.3.3.10.)
ENTER		Ausdruck des aktuellen Integrationswertes für Meßkanal 1 und Meßkanal 2. (Siehe Pkt. 8.3.3.10.)

9. ÜBERPRÜFUNG DES GERÄTES

Das Gerät wird über das Schaltnetzteil mit den Betriebsspannungen für den Elektronikmodul, den Schrittmotor und den Druckkopf versorgt.

- Leuchtet <u>kein</u> Anzeigeelement, fehlt die Betriebsspannung des Elektronikmoduls (+5 V). Als Fehlerursachen sind das Anliegen der Netzspannung, der Zustand der Netzsicherungen sowie die Kontaktgabe des Steckverbinders zwischen flexibler Leiterplatte und Grundleiterplatte zu überprüfen. Liegt nach dieser Überprüfung die Netzspannung (220 V∼) am Schaltnetzteil an, ohne daß die Betriebsspannungen +5 V, +11 V und ±15 V (siehe Bild 19) anliegen, ist das Schaltnetzteil defekt oder überlastet. Die weitere Fehlersuche ist auf Basis der Serviceanleitung vorzunehmen.
- Nach dem Anlegen der Netzspannung wird durch Leuchten der roten № LED die Phase der Überprüfung des Speichers und der Initialisierung der Baugruppen angezeigt. Verlischt die № LED zugunsten des Aufleuchtens des Displays nicht nach ca. 5 sec, so arbeitet das Mikrorechnersystem nicht ordnungsgemäß. Ursache können die am Rechnerbussystem arbeitenden Leiterplatten des Elektronikmoduls und die ihre Verbindung herstellende Grundleiterplatte sein. Sofern nicht offensichtliche Fehler durch Verschmutzung der Grundleiterplatte oder nicht ordnungsgemäß eingesteckte Leiterplatten vorliegen, ist die Reparatur nach Serviceanleitung durchzuführen.
- Blinkt die ☐ LED, hat der Übertemperaturwächter bei mehr als 70 °C Zeilentemperatur abgeschaltet oder Papierende wird signalisiert. Der programmierte Papiervorschub läuft weiter, die Heizspannung des Druckkopfes ist abgeschaltet. Alle Gerätefunktionen außer der Registrierung arbeiten weiter. Die Heizspannung wird bei Unterschreiten der Grenztemperatur des Übertemperaturwächters selbsttätig wieder zugeschaltet.
- Der Papiervorschub arbeitet nicht, obwohl er nach Punkt 8.10.13. programmiert ist, die grüne LED leuchtet, und die Kassette mit Registrierpapier ist eingesetzt.

In diesem Fall ist das ordnungsgemäße Ansprechen des Papierendabschalters zu überprüfen. Hat der Papierendabschalter kein Papier erkannt, blinkt die № LED. Bei herausgenommener Papierkassette kann die Funktion des Papierendabschalters durch Vorhalten eines weißen Papierstreifens getestet werden.

- Es werden nicht die laut Punkt 8.10.6. programmierten Meßkanäle registriert. Der Auswahlschalter der Eingangskanäle (siehe Bild 4) ist in Übereinstimmung mit der Programmierung einzustellen.

10. MECHANISCHER AUFBAU

10.1. Aufbau des Gesamtgerätes (Bild 21)

Der PMM 100 ist ein in Einschubbauweise aufgebautes Gerät, wobei der Geräteeinschub in einem Gehäusetubus steckt, der hinten durch die Anschlußtechnik und vorn durch eine Vollplasttür verschlossen wird.

Der Geräteeinschub besteht aus folgenden Funktionsmodulen:

- Registriermodul: Eigenständige elektromechanische Funktionseinheit zur Registrierung von Meßwerten
durch Linienschriebe und alphanumerische
Zeichen auf thermosensitivem Papier.
Er beinhaltet als funktionsbestimmende Elemente eine Bedien- und Anzeigeeinheit, einen
Schrittmotor mit Getriebe, eine Druckeinheit
und eine Papierkassette und wird über Steckverbinder an den Elektronikmodul angeschlossen.

- Elektronikmodul: Programmierbare elektronische Funktionseinheit zum Erfassen und Verarbeiten von Meßwerten und zur Prozeßsteuerung.

Er beinhaltet vier bzw. fünf verschiedene Elektronikbaugruppen in Form von Leiterplatten:

ZRE - Zentrale Rechnereinheit

RAM/ROM - Speicher

MZD - Motor-Zeilen- und Displaysteuerung

ROM - Speicher

EGE - Eingangseinheit

Diese werden in ein Chassis mit Grundleiterplatte eingeschoben. Die Grundleiterplatte stellt alle Querverbindungen zum Registriermodul, der Elektronikbaugruppen untereinander, zum Schaltnetzteil und zur Anschlußtechnik her.

- Schaltnetzteil:

Kompakte Funktionseinheit zur Spannungsversorgung des Registrier- und Elektronikmoduls, welche durch Schraubverbindungen mechanisch und über flexible Schaltdrähte elektrisch mit dem Chassis und Grundleiterplatte verbunden ist.

Unmittelbar hinter dem Schaltnetzteil befindet sich, über Steckverbinder mit der Grundleiterplatte verbunden, eine Leiterplatte zur Realisierung der 12 Schaltausgänge.

Der Geräteeinschub wird mit Steckverbindern über eine flexible Leiterplatte mit der an der Rückseite des Gehäusetubus befindlichen Anschlußklemmenplatte verbunden.

Die Funktionsfähigkeit des Gerätes ist demit auch bei hernusgezogenem Geräteeinschub gewährleistet.

Achtung! Bei Herausziehen des Geräteeinschubes ohne Entfernen der Netzsicherungen besteht im Bereich des Schaltnetzteils und unterhalb der Grundleiterplatte Gefahr durch Netzspannung. Vor dem Entriegeln des Geräteeinschubs zum Zwecke des Herausziehens und dem Trennen des Geräteeinschubs von der flexiblen Leiterplatte sind unbedingt die Netzsicherungen zu entfernen!
Bei Einbaulagen von 0...-30° (Geräteansicht nach unten geneigt) ist nach dem Entriegeln durch Festhalten des Geräteeinschubes dafür zu sorgen, daß dieser nicht vollständig aus dem Gehäuse gleitet.

10.2. Aufbau, Funktion, Bedienung und Wartung des Registriermoduls

10.2.1. Konstruktiver Aufbau

Der Registriermodul besteht aus dem Registriermodulchassis und der herausnehmbaren Papierkassette.

Beide sind aus jeweils zwei Seitenplatinen aufgebaut.

Das Registriermodulchassis enthält (als Bestandteil der Papiertransporteinrichtung) den Schrittmotor sowie ein Zahnradgetriebe.

Im oberen Teil ist die Druckeinheit angebracht, die aus zwei auf einem Kühlkörper aufgeklebten Druckköpfen besteht. Über Drehfedern wird die Druckeinheit gegen das über die Gummi-walze laufende Thermodruckpapier gepreßt.

Im vorderen Teil befindet sich die Anzeige- und Bedieneinheit, bestehend aus einer Folientastatur, sechsstelliger Digitalenzeige und vier Leuchtdioden. Die Verriegelungsvorrichtung für den gesamten Geräteeinschub befindet sich im unteren Teil des Registriermodulchassis. Ein Hebel, der nur bei herausgenommener Papierkassette zugänglich ist, rastet in einen entsprechenden Haken im Gehäuse ein und verriegelt damit den gesamten Einschub gegen ungewolltes Herausziehen.

Die Papierkassette ist im Betriebszustand über seitliche Zapfen in das Registriermodulchassis eingehängt und über eine Rast-feder in der Arbeitsstellung arretiert.

Die Papierkassette enthält als wesentliche Bestandteile einen Behälter zur Aufnahme der Registrierpapierrolle (Vorratsbehälter) und die Gummiwalze.

Danach ist (in Richtung des Papierlaufs gesehen) ein Abreißlineal angeordnet.

Im unteren Teil der Papierkassette befindet sich eine Kammer mit dem Aufwickler. Dieser besteht aus zwei Teilen, die sich zur Papierentnahme auseinanderziehen lassen. Im Antriebsteil des Aufwicklers ist eine Rutschkupplung angebracht, die auf ein definiertes Rutschmoment eingestellt ist. Gummiwalze und Aufwickler sind über ein Zahnradgetriebe miteinander verbunden. Die Kopplung zum Motor, der sich im Registriermodulchassis befindet, wird ebenfalls über Zahnräder hergestellt, die zum Eingriff gelangen, wenn die Papierkassette in die Betriebsstellung einrastet.

10.2.2. Funktionsbeschreibung

Registrierung

Die Registrierung erfolgt nach dem Thermodruckprinzip. Der Druckkopf trägt in einer Reihe angeordnete Heizpunkte, die einzeln ansteuerbar sind.

Rine Gummiwalze drückt das wärmeempfindliche Registrierpapier gegen diese Heizpunktreihe. Die aktivierten Heizpunkte hinter-lassen auf dem Registrierpapier einen Abdruck. Anschließend wird das Papier um 0,4 mm weitertransportiert und der nächste Druckvorgang vollzogen. Auf diese Weise kann ein Punktmosaik mit 0,4 mm Rasterabstand erzeugt werden. Damit sind sowohl die analogen Meßwertdarstellungen als auch alphanumerische Darstellungen abzubilden.

Papiertransport

Der Papiertransport erfolgt aus einem Vorratsbehälter, in dem die unbeschriebene Rolle eingelegt ist, über eine Gummiwalze, die - wie in Abschnitt Registrierung beschrieben - die Gegenlage für den Druckkopf bildet, zum Aufwickler.

Die Gummiwalze und der Aufwickler werden über ein zwischengeschaltetes Zahnradgetriebe von einem Schrittmotor mit der vorgegebenen Geschwindigkeit angetrieben. Das Papier wird vom Druckkopf gegen die Gummiwalze gepreßt, diese nimmt durch Reibschluß das Papier mit und bestimmt so dessen Vorschublänge pro Zeiteinheit.

Der Aufwickler ist mit Gummilappen versehen, die dazu dienen, den einlaufenden Papieranfang zu erfassen und um den Wickelkern zu ziehen. Nach wenigen Umdrehungen hat sich das Papier festgezogen, so daß von diesem Zeitpunkt an ein fester Jickel entsteht.

Der Aufwickler kann zur Entnahme des bedruckten Papiers auseinandergezogen werden.

Um die Umfangsgeschwindigkeit der aufgewickelten Papierrolle entsprechend der eingestellten Papiergeschwindigkeit auch bei zunehmendem Wickeldurchmesser konstant zu halten, ist im Aufwickler eine Rutschkupplung integriert.

Zwischen dem Vorratsbehälter und der Gummiwalze ist ein Reflexoptokoppler angebracht, der bei fehlendem Papier (Papierende oder herausgenommene Papierkassette) den Papiertransport und die Druckkopfheizung abschaltet.

10.2.3. Bedienung

Gerätetür

Zum Öffnen der Tür wird der rechts befindliche Schloßdrücker heruntergedrückt. Die Tür kann jetzt geöffnet werden. Das Schließen erfolgt durch einfaches Zudrücken im Bereich der Schloßpartie. Die Schloßklinke rastet dabei selbständig in den Schloßhaken ein.

Zum Verschließen ist ein spezieller Schlüssel mit Innendreikant zu verwenden. Durch Rechtsdrehung erfolgt das Verschließen, eine Füröffnung ist dann nicht möglich. Es ist zu beachten, daß die Tür nicht zugedrückt wird, wenn versehentlich vorher verschlossen wurde, da dann die Gefahr besteht, daß die Tür beschädigt wird.

Papierkassette

Zur Entnehme der Papierkassette wird die im linken unteren Teil befindliche Blattfeder nach unten godrückt. Dedurch wird die Papierkassette entriegelt und schwenkt nach vorn. In dieser Stellung ist durch Drehen der auf der rechten Seite zugünglichen Begrenzungsscheibe des Aufwicklers ein manuelles Aufwickeln möglich.

Intnommen wird die Papierkassette schrüg nach oben.

Das Binsetzen erfolgt in umgekehrter Reihenfolge.

Papiereinlegen

Voraussetzung ist die Entnahme der Papierkassette. Die Papierrolle wird in den Vorratsbehälter eingelegt. Dazu ist die Verschlußfeder hochzuklappen. Der Papieranfang wird über die Gummiwalze gezogen und unter dem Abreißlineal durchgeführt und
glatt abgerissen.

Danach kann die Papierkassette, wie oben beschrieben, wieder eingesetzt werden.

Nach Einschalten des Papiertransports fädelt sich der Papieranfang selbständig in die Aufwickelkamner ein und daw Papier wird aufgewickelt.

Entnahme des Papiers

Nachdem die Papierkassette aus dem Gerät entnommen wurde, wird die Klappe der Aufwicklerkammer geöffnet, indem mit Daumen und Zeigefinger der einen Hand die seitlichen Begrenzungen erfaßt werden und mit dem Daumen der anderen Hand die Verschlußfeder leicht zurückgezogen wird.

Danach kann der Aufwickler entnommen werden. Erforderlichenfalls (wenn sich noch unbeschriebenes Papier in der Kassette befindet) wird das Papier über der Kante der geöffneten Klappe abgerissen. Die Antriebsseite des Aufwicklers wird abgezogen, danach wird das aufgewickelte Papier entgegen der Wickelrichtung gelockert und dabei die Rolle abgenommen.

Nach dem Wiedereinsetzen des Aufwicklers ist darauf zu achten, daß die Gummilappen beim Schließen der Aufwickelkammerklappe nicht eingeklemmt werden.

Tastatur

Bei der Betätigung der Tasten erfolgt keine fühlbare Rückkopplung (Knackeffekt o.ä.), die Tastenbetätigung ist an der Anzeige zu kontrollieren.

Wartung

Der Registriermodul ist wartungsarm.

Die Zahnrüder dürfen nicht geölt oder gefettet werden. Verschmutzungen des Druckhopfes (z.S. durch Papierabrieb) sind

mit einem sauberen, mit Spiritus oder Äthanol befeuchteten Tuch zu entfernen.

Der Druckkopf darf nur in abgekühltem Zustand gereinigt werden.

11. BESTELLANGABEN

Die Ausführungsvarianten des PMM 100 beinhalten eine hardwareseitige Spezifikation. Die Bestellangabe spezifiziert in ihrer Kennzeichnungssystematik hardware- und softwareseitige Kriterien.

I - Bestellangabe Teil Hardware

Sie enthält die hardwareseitige Spezifikation in einer 5 x 3-stelligen Ziffernfolge mit anschließender Angabe des oder der Eingangssignale.

1. Variante: gleiches Einheitssignal für alle 6 Eingangskanäle

Angabe E x

Code-Ziffer des Eingangssignals

 Variante: 2 bis 5 verschiedene Einheitssignale für die Eingangskanäle

 Bingangskanal
 6 5 4 3 2 1

 Angabe
 B x x x x x x x

Code-Ziffern für Einheitssignale in Reihenfolge der Eingangskanäle 6 bis 1

II - Bestellangabe Teil Software

Die Bestellangabe Teil II enthält die softwareseitige Spezifikation und legt die Gebrauchswertfunktionen des Gerätes fest.

Für den Anwender stehen eine Reihe von Automatisierungsprogrammen zur Verfügung, die der Gerätehersteller im Angebot führt.

Die Bestellangabe Teil Software beinhaltet ausschließlich derartige Programme. Der Gerätehersteller bietet dem Anwender darüberhinaus an, eine einsatz- bzw. aufgabenangepaßte Modifikation der Software zu erarbeiten.

Diese Spezialsoftware erfordert grundsätzlich eine gesonderte Abstimmung mit dem Gerätehersteller und zieht eine enge Zusammenarbeit bei der Brarbeitung der Aufgabenstellung und Software nach sich.

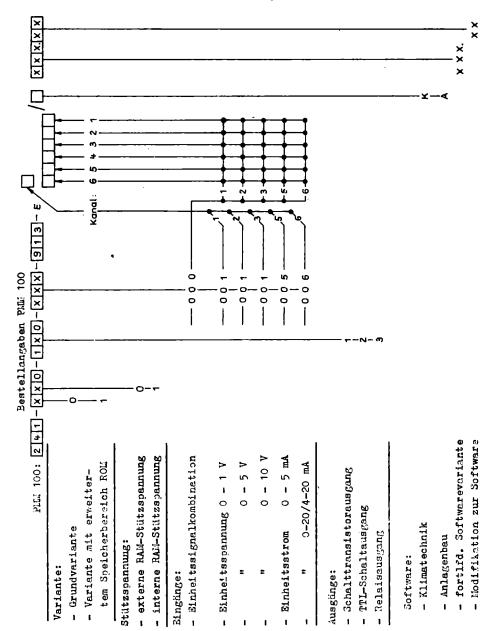
Bei Spezial-Software erhält der Kunde die Bestellangaben direkt vom Gerätehersteller. Auf eine Übersicht vorhandener Spezial-Software wird in dieser Unterlage aus Gründen der Kompliziertheit und Komplexität verzichtet.

Änderungshinweis:

Zur innerbetrieblich vereinheitlichten Softwarebezeichnung werden ab sofort folgende Änderungen wirksam:

<u>alt</u>	neu
A 001.00	A 100.00
A 002.00	A 200.00
A 002.01	A 201.00
A 003.00	A 300.00
A 003.01	A 301.00
A 004.00	A 400.00
A 004.01	A 401.00

Wir bitten Sie, bei zukünftigen Bestellungen die neuen Bezeichnungen zu verwenden.



Bestellangaben FMM 100 Teil Software

Gebrauchswertfunktion				Soft	Softwere-Verignte	lante		
	A001.00	A002,00	4 002,01	A001.00 A002.00 A002.01 A003.00 A003.01 A004.00 A004.01	A003.01	A004,00	A004.01	alt
I. Registriereinrichtung	A100,00	A200,00	A201,00	A300,00	A301,00	A400.00	A100,00 A200,00 A201,00 A300,00 A301,00 A400,00 A401,00	neu
EIN/AUS des Paplervorschubs								
durch Steuersignal	1	ĸ	H	H	H	н	H	
Störbetrieb		H	H	H	H	H	H,	
Havariebetrieb	i	н	H		H	H	H	
Sparbetrieb		н	×		н	1	H	
Paplertransportge- schwindigkeit 2 - 6000 mm h ⁻¹	н	t	ı	1	1	ı	ı	
Paplertransportge- schwindigkeit								
2 - 12000 mm h . II. Schreibgesteltung	ı	H	н	H	н	н	H	
Ordinatenmarkierung fest Ordinatenmarkierung	н	1	•	н	н	ı	ı	
variabel	1	H	H	i	ı	н	н	
<pre>III. Interne Signal- verarbeitung</pre>								
Kennlinienlinearisierung	1	н	н	н	ı	н	1	

Gebrauchswertfunktion				Š	Software-Variante	Jariente		
	A001.00	A002.00	A002,01	A003.00	A003.01	A004,00	A001.00 A002.00 A002.01 A003.00 A003.01 A004.00 A004.01	alt
	A100,00	A200.00	A201,00	A300.00	A301,00	A400.00	A100,00 A200,00 A201,00 A300,00 A301,00 A400,00 A401,00	neu
Grenzwerteinrichtung (komplex)	1	×	H		•	×	H	
Grenzwerteinrichtung reduziert	ĸ	•	ı	×	H	t	ì	
Zeitplan-Sollwert-Regelung/								
Steuerung	1	ı	ı	H	Ħ	ı	ı	
Integration von Meßstelle								
1 und 2	ı	ı	ĸ	t	ı	ı	ı	
IV. Steuersignaleingunge								
Quittierung durch Steuersignal	H	H	н	H	H	Ħ	H	
Uhrensynchronisation	•	H	×	Ħ	ĸ	Ħ	ĸ	
V. Sonstiges								
Paßwortverriegelung	ı	ĸ	ĸ	×	H	H	ĸ	
freie Speicherkapazität für								
selbständige Programmierung								
duroh Anwender (max. 4 k Byte)	1	1	•	1	1	H	H	
Dunkelsteuerung der Digi-								
talanzeige	ı	ĸ	H	1	ı	ĸ	н	

BESTELLBEISPIEL

Programmierbarer Mehrkanalschreiber mit Mikrorechner Gebrauchswertumfang gem. Software A 200.00 (A 002.00)

mit erweitertem Speicherbereich ROM

mit interner RAM-Stützspannung

Eingangssignal:	Kanal	1	0 5 mA
		2	0 5 mA
		3	0 20 mA
		4	4 20 mA
		5	0 10 V
	-	6	0 10 ₹

Ausgänge: Schalttransistorausgang

PADM 100: 241 - 110 - 111 - 000 - 913 - E 336655 / A 200.00

wenn alle Eirgangskanäle das Signal 4...20 mA / 0...20 mA haben sollen.

PMM 100: 241 - 110 - 111 - 006 - 913 - E 6 / A 200.00

ACHTUNG

Dig Software-Variante A 200.00 (A 002.00), A 300.00 (A 003.00) und A 400.00 (A 004.00) ziehen die Hardware-Spezifikation "mit erweitertem Speicherbereich ROM" nach sich.

12. HINWEISE FÜR DIE WARTUNG UND REPARATUR

- Die applikative Beratung zum Einsatz des PMM 100 erfolgt durch die Abteilung AM des VEB Meßgerätewerk "Erich Weinert", 3011 Magdeburg, Straße der DSF 69 a. Tel.: 3 40 45.
- Bei Garantieleistungen und Reparaturen wenden Sie sich bitte an die Abteilung AK des VEB Meßgerätewerk "Brich Weinert", 3210 Wolmirstedt. Fabrikstraße 4. Tel.: Wolmirstedt 202.
- Bei der Einsendung von Geräten zu Reparaturzwecken ist folgende Versandanschrift zu verwenden:

VES Meßgerätewerk "Erich Weinert" Abteilung AK Straße der DSF 124 Magdeburg 3011

- Thermopapierrollen können bezogen werden beim:

Versorgungskontor Papier- und Bürobedarf Schubertstraße Industriekomplex West Frankfurt/Oder

Bezeichnung der Thermopapierrolle: 110/40 - 10 - 10

Achtung!

Es sind nur solche Thermopapierrollen zu verwenden, bei denen gesichert ist, daß das Papierende nicht mit der Papprolle verklebt ist.

Bestehen Unsicherheiten, so ist dafür zu sorgen, daß der Papiertransport frühzeitig abgestellt wird, da sonst eine Beschädigung des Gerätes nicht auszuschließen ist.

Bei den meisten handelsüblichen Thermopapiersorten wird das Papierende rechtzeitig durch Farbstreifen auf dem Papier gekennzeichnet.

VEB MESSGERATEWERK »ERICH WEINERT« MAGDEBURG Botrich des Kombinates VEB EAW Berlin-Treptow . Friedrich Ebert. STRASSE DER DSF 124 · MAGDEBURG-BUCKAU · 3011

Fernsprecher:

Fernschreiber:

Drahtwort:

Magdeburg 43 30 8451 messtr. dd

MESSTRON Magdeburg

IV-14-15 NKG 11/57/88 5.88/5000